



# YASKAWA VARIATEUR AC A1000

## Logiciel de Grue

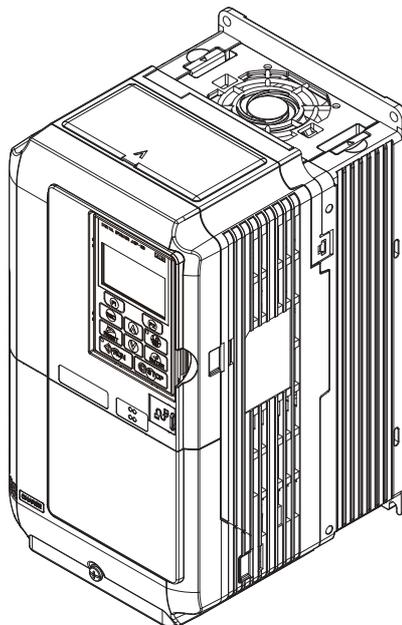
## Guide de démarrage rapide

Type: CIMR-AC□A

Modèle : Modèle 200 V, Triphase entrée: 0,4 à 110 kW

Modèle 400 V, Triphase entrée: 0,4 à 300 kW

Afin d'utiliser correctement l'appareil, veuillez à lire attentivement le présent manuel et le conserver à des fins de référence ultérieure dans le cadre de tâches d'inspection, de maintenance. Assurez-vous que l'utilisateur final dispose de ce manuel.



---

Copyright © 2011

YASKAWA Europe GmbH

Tous droits réservés. La reproduction, la mise à disposition ou le transfert dans un système de consultation sous quelle forme que ce soit de cette publication ou de l'une de ses parties, que ce soit par voie électronique, mécanique ou par photocopie ou autre système d'enregistrement ou tout autre moyen, n'est autorisée que sur autorisation expresse par écrit de YASKAWAYASKAWA. Nous déclinons toute responsabilité pour les informations contenues ici. YASKAWA s'efforce constamment d'améliorer ses produits, qui sont caractérisés par une qualité haut de gamme, et se réserve pour cette raison le droit de modifier sans avis préalable les informations contenues dans ce manuel. Ce manuel a fait l'objet d'une élaboration des plus soigneuses. YASKAWA décline cependant toute responsabilité en cas d'erreurs ou d'omissions. Nous déclinons également toute responsabilité pour d'éventuels dommages consécutifs à l'utilisation des informations contenues dans cette publication.

# Table des matières

---

<b>1 CONSIGNES DE SÉCURITÉ ET AVERTISSEMENTS D'ORDRE GÉNÉRAL</b> .....	<b>4</b>
<b>2 INSTALLATION MÉCANIQUE</b> .....	<b>10</b>
<b>3 INSTALLATION ÉLECTRIQUE</b> .....	<b>13</b>
<b>4 COMMANDE PAR CLAVIER</b> .....	<b>20</b>
<b>5 MODIFICATIONS PAR RAPPORT AU LOGICIEL STANDARD</b> .....	<b>22</b>
<b>6 MISE EN SERVICE</b> .....	<b>23</b>
<b>7 FONCTIONS SPÉCIALES A1000 CRANE</b> .....	<b>27</b>
<b>8 PARAMÈTRES D'UTILISATION</b> .....	<b>32</b>
<b>9 DÉPANNAGE</b> .....	<b>38</b>
<b>10 FONCTION "ARRÊT DE SÉCURITÉ"</b> .....	<b>44</b>

## 1 Consignes de sécurité et avertissements d'ordre général

YASKAWA fournit des composants destinés à une utilisation dans une large variété d'applications industrielles. Le choix et l'utilisation des produits YASKAWA relèvent de la responsabilité du constructeur de l'installation ou de l'utilisateur final. YASKAWA n'engage en aucun cas sa responsabilité quant à la façon dont ses produits sont intégrés dans la conception du système final. En aucun cas, les produits YASKAWA ne devront être intégrés en tant que seul équipement de sécurité dans un produit ou une installation. Les commandes devront être conçues de manière à détecter sans faille et de manière dynamique tout défaut ou défaillance. Tous les produits conçus pour intégrer un composant fabriqué par YASKAWA doivent être fournis à l'utilisateur final avec les mises en garde appropriées et les instructions d'utilisation relatives à la sécurité ainsi qu'à son bon fonctionnement en toute sécurité. Tous les avertissements fournis par YASKAWA sont à transmettre directement à l'utilisateur final. YASKAWA garantit exclusivement la parfaite qualité de ses propres produits conformément aux normes et spécifications citées dans le manuel technique. **TOUTE AUTRE GARANTIE EXPLICITE COMME IMPLICITE EST EXPRESSÉMENT EXCLUE.** YASKAWA n'engage en aucun cas sa responsabilité en cas de blessures corporelles, dommages matériels, pertes ou toute réclamation résultant d'une utilisation erronée de ses produits.

### ◆ Étendue de la livraison

Les éléments suivants sont fournis avec les variateurs A1000 Crane pour grues :

Variateur A1000	Guide de démarrage rapide
	

### ◆ Documentation en vigueur

<b>Guide de démarrage rapide Variateur YASKAWA AC A1000 Crane (le présent livret)</b>	Lisez ce manuel en premier. Il est joint au produit. Il contient des informations de base concernant l'installation et le câblage du variateur ainsi qu'un aperçu du diagnostic des défaillances, de la maintenance et du réglage des paramètres. Utilisez les informations du présent livret pour préparer le variateur à un test de fonctionnement sur l'application et pour le fonctionnement de base.
<b>Manuel d'application A1000 Crane EZZ021069.1</b>	Lisez ce manuel pour comprendre les fonctions avancées pour les applications de grues.
<b>Manuel technique Variateur AC YASKAWA A1000 SIEP C710616 27□</b>	Ce manuel fournit des informations détaillées sur le réglage des paramètres, les fonctions du variateur et les spécifications MEMOBUS/Modbus. Notez que toutes les fonctions décrites dans ce manuel ne s'appliquent pas aux variateurs A1000 Crane.

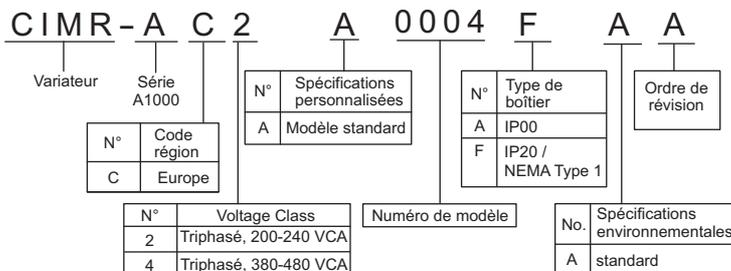
### ◆ Réception

Après réception du variateur, veuillez effectuer les tâches suivantes :

- Vérifiez que le variateur n'est pas endommagé. Si le variateur se révèle endommagé à la réception, contactez votre revendeur.
- Vérifiez que vous avez reçu tous les composants.
- Assurez-vous que vous avez reçu le bon modèle en vérifiant les informations inscrites sur la plaque signalétique. Si vous avez reçu un modèle différent, contactez votre revendeur.

### ■ Identification du modèle de variateur

Les variateurs de la série A1000 Crane ont le même code modèle que les variateurs A1000 standard.



## ■ Plaque signalétique

Les variateurs A1000 Crane portent un code VAJ spécial sur la plaque signalétique. De plus, la version logicielle indiquée sur la plaque signalétique doit être « 507□ ».

Modèle de variateur CA	MODEL : CIMR-AC2B0004FAA	Normal Duty Amps / Heavy Duty Amps
Spécifications d'entrée	MAX APPLI. MOTOR : 0.55kW REV : A	UL LISTED
Spécifications de sortie	INPUT : AC3PH 200-240V 50/60Hz 3.9A/2.9A	
Numéro de lot	OUTPUT : AC3PH 0-240V 0-400Hz 3.5A/3.2A	IND. CONT. EQ. 7J48 B
Numéro de série	MASS : 3.1kg PRG : 507□	Version du logiciel
	O / N : □□□□□□□□□□ VAJ920048	Code VAJ
	S / N : □□□□□□□□□□□□□□	
	FILE NO : E131457 IP20	
	TYPE 1 ENCLOSURE	
	YASKAWA ELECTRIC CORPORATION MADE IN JAPAN	
	2-1 Kurosaki-shiroishi, Yahatanishi-ku, Kitakyushu 806-0004 Japan	

**Remarque:** Même si la plaque signalétique indique des valeurs de charge normale (ND), les variateurs A1000 Crane ne fonctionnent pas en mode normal (ND) et doivent toujours être sélectionnés en fonction des valeurs nominales de charge intensive (HD).

## ◆ Avertissements d'ordre général

### ⚠ AVERTISSEMENT

- Familiarisez-vous avec le présent manuel avant l'installation, l'exploitation ou la maintenance du variateur.
- Respectez tous les avertissements et consignes de sécurité.
- Les travaux ne doivent être effectués que par du personnel qualifié.
- Ce variateur doit être monté en tenant compte de cette notice abrégée et des prescriptions locales en vigueur.

Respectez les consignes de sécurité de ce manuel.

L'utilisateur de cet appareil est responsable de toute blessure ou de tout dommage matériel résultant du non-respect des avertissements de ce manuel.

Dans ce manuel, les consignes de sécurité sont identifiées comme suit :

### ⚠ AVERTISSEMENT

Indique une situation dangereuse pouvant causer des blessures graves ou entraîner la mort.

### ⚠ ATTENTION

Indique une situation dangereuse pouvant causer des blessures plus ou moins légères.

### Remarque

Indique une situation pouvant causer des dommages matériels.

### ◆ Avertissements de sécurité

#### AVERTISSEMENT

#### Risque d'électrocution

**Ne jamais essayer de monter ce variateur d'une manière différente de ce qui est décrit dans le présent guide ni de le modifier.**

YASKAWA décline toute responsabilité en cas de dommages causés par une modification du produit par l'utilisateur. Le non-respect de ces instructions peut entraîner la mort de personnes ou causer de graves blessures en raison de l'utilisation d'équipement endommagé.

**Ne pas toucher les borniers avant que les condensateurs soient complètement déchargés.**

Le non-respect de ces instructions peut entraîner la mort ou de graves blessures.

Avant les travaux de câblage, couper l'alimentation électrique de l'appareil. Le condensateur interne reste chargé même une fois que l'alimentation électrique est coupée. La LED de charge s'éteint lorsque la tension du bus CC est inférieure à 50 V. Pour éviter tout danger d'électrocution, attendez au moins cinq minutes après que tous les voyants se sont éteints ; mesurez la tension de la bobine d'inductance pour vous assurer qu'aucune tension n'est plus présente.

**Ne laissez que du personnel qualifié travailler avec cet appareil.**

Le non-respect de ces instructions peut entraîner la mort ou de graves blessures.

La maintenance, l'inspection et le remplacement de pièces ne doivent être effectués que par du personnel autorisé, familiarisé à l'installation, au paramétrage et à la maintenance de variateurs.

**Lorsque le variateur est sous tension, ne modifiez pas le câblage, ne retirez pas de capots, connecteurs ou cartes d'option, ne tentez pas d'intervenir sur l'appareil.**

Le non-respect de ces instructions peut entraîner la mort ou de graves blessures. Avant toute intervention, coupez l'alimentation électrique de l'appareil et vérifiez l'absence de tensions dangereuses.

**La borne de terre du côté moteur doit toujours être connectée à la terre.**

Une mise à la terre non conforme peut entraîner la mort ou être la cause de blessures graves en cas de contact avec le carter du moteur.

**Lors des travaux sur le variateur, ne portez pas de vêtements amples ni de bijoux. Portez toujours une protection pour les yeux.**

Le non-respect de ces instructions peut entraîner la mort ou de graves blessures.

Avant de commencer à travailler sur le variateur de fréquences tous les objets métalliques, retirez tous les objets métalliques tels que montre ou bagues, fixez les vêtements amples et mettez une protection pour les yeux.

**Ne pas mettre en court-circuit les bornes de sortie du variateur.**

Ne pas mettre en court-circuit les bornes de sortie du variateur. Le non-respect de ces instructions peut entraîner la mort ou de graves blessures.

**Assurez-vous que le conducteur de protection respecte les normes techniques et les dispositions de sécurité locales en vigueur.**

Lorsqu'un filtre CEM est installé, ou avec les modèles CIMR-AC4A0414 et plus, le courant de fuite est supérieur à 3,5 mA. C'est pourquoi, conformément à la norme CEI 61800-5-1, pour assurer une protection en cas de rupture du conducteur de protection, il est impératif d'installer une coupure automatique de l'alimentation électrique ou bien d'utiliser un conducteur de protection d'une section minimale de 10 mm<sup>2</sup> (Cu) ou 16 mm<sup>2</sup> (Al).

**Pour surveiller / détecter le courant de fuite, utiliser des disjoncteurs différentiels adaptés (RCM/RCD).**

Le présent variateur peut générer un courant résiduel à composante continue dans le conducteur de protection. En cas d'utilisation d'un disjoncteur différentiel, pour assurer une protection en cas de contact direct ou indirect, toujours utiliser un appareil de type B (RCM ou RCD) conforme à la norme CEI 60755.

**⚠ AVERTISSEMENT****Risque de mouvement soudain**

**Restez à distance du moteur pendant la mise au point automatique avec rotation. Le moteur peut démarrer soudainement.**

Pendant le démarrage automatique, la machine peut se mettre à tourner soudainement, ce qui peut entraîner la mort, ou des blessures graves.

**Le système peut démarrer inopinément lorsque l'alimentation électrique est enclenchée, ce qui peut entraîner la mort ou des blessures graves.**

Tenez le personnel à distance du variateur, du moteur et de l'installation dans son ensemble avant d'enclencher l'alimentation électrique. Vérifier les capots, les embrayages, les clavettes d'arbre ainsi que les charges du moteur avant de mettre le variateur sous tension.

**Risque d'incendie**

**Ne pas utiliser une source d'alimentation dont le voltage est inapproprié.**

Le non-respect de ces instructions peut entraîner la mort ou causer de graves blessures par incendie.

Vérifiez si le voltage du variateur correspond à celui qui est en arrivée de l'alimentation avant de mettre sous tension.

**Ne pas utiliser de matériaux inflammables inappropriés pour l'installation, les réparations ou la maintenance du variateur.**

Le non-respect de ces instructions peut entraîner la mort ou causer de graves blessures par incendie. Fixez le variateur ou les résistances de freinage à un support en métal ou autre matériau ininflammable.

**Ne connectez pas d'alimentation en courant alternatif aux bornes de sortie du variateur.**

Le non-respect de ces instructions peut provoquer un incendie et entraîner la mort ou de graves brûlures suite à l'endommagement du variateur si l'alimentation électrique est branchée sur les bornes de sortie.

- Ne connectez pas la tension d'entrée aux bornes de sortie U, V et W.
- Vérifiez que l'alimentation électrique est raccordée aux bornes secteur R/L1, S/L2, T/L3 (ou R/L1 et S/L2 pour un variateur monophasé).

**Serrez les vis des borniers au couple de serrage recommandé.**

Les branchements électriques mal serrés peuvent entraîner la mort ou des blessures graves par un incendie dont la cause est une surchauffe électrique.

**Risque de contusion**

**Utilisez un système de levage spécifique pour transporter le variateur.**

Un système de levage inadapté peut causer la chute du variateur et entraîner de graves blessures.

**Seul un personnel qualifié doit être autorisé à faire fonctionner une grue ou un treuil pour déplacer le variateur.**

Le non-respect de ces instructions peut entraîner la mort ou causer de graves blessures en raison de la chute de l'équipement.

**⚠ ATTENTION****Risque de contusion**

**Ne portez pas le variateur par son capot avant.**

Le non-respect de ces instructions peut être la cause de la chute du variateur, ce qui peut avoir des blessures plus ou moins légères pour conséquence.

**Risque de brûlures**

**Ne touchez le dissipateur thermique et la résistance de freinage qu'une fois l'appareil refroidi.**

### Remarque

#### Risques pour le matériel

**Respectez les mesures de protection contre les décharges électrostatiques (DES) lorsque vous manipulez le variateur ou les circuits imprimés.**

Le non-respect de ces instructions peut causer un endommagement de l'électronique du variateur provoqué par une décharge électrostatique.

**Ne jamais brancher le moteur au variateur ni débrancher le moteur du variateur lorsque ce dernier est sous tension.**

Une connexion ou déconnexion inadéquate peut endommager le variateur.

**N'effectuez pas de tests de rigidité diélectrique sur l'appareil ou ses composants.**

Le non-respect de ces instructions peut avoir pour conséquence un endommagement des composants sensibles du variateur. Effectuez des tests de résistance hors tension pour déterminer la présence de courts-circuits.

**N'utilisez pas d'appareils défectueux.**

Le non-respect de ces instructions peut entraîner des endommagements supplémentaires du matériel.

Ne raccordez pas et ne mettez pas en service un équipement visiblement endommagé ou sur lequel il manque des pièces.

**Si un fusible est fondu ou un disjoncteur différentiel (RCM/RCD) est déclenché, vérifiez le câblage et le choix des périphériques.**

Contactez votre fournisseur si la cause ne peut pas être identifiée après avoir effectué les contrôles ci-dessus.

**Attendez au moins cinq minutes et vérifiez que la lampe de charge est éteinte avant de redémarrer le variateur et ne faites pas fonctionner immédiatement les périphériques si un fusible est fondu ou un disjoncteur différentiel (RCM/RCD) est déclenché.**

Vérifiez le câblage et le choix des périphériques pour identifier la cause du problème.

Contactez votre fournisseur avant de redémarrer votre variateur ou les périphériques si vous ne pouvez pas identifier la cause du problème.

**N'utilisez pas de câbles non blindés pour le câblage de commande.**

Le non-respect de cette recommandation peut causer des interférences électriques entraînant des performances médiocres. Utilisez des câbles blindés à paire torsadée et mettez à la terre la borne correspondante du variateur.

**Ne branchez pas négligemment des composants ou des appareils aux bornes des transistors de freinage du variateur.**

Le non-respect de ces instructions peut entraîner l'endommagement du variateur ou des circuits de freinage.

Lisez attentivement les instructions du manuel TOBP C720600 00 si vous raccordez une option de freinage au variateur.

**Ne modifiez pas les circuits du variateur.**

Le non-respect de ces instructions peut endommager le variateur.

YASKAWA décline toute responsabilité en cas de modification du produit par l'utilisateur. Ce produit ne doit pas être modifié !

**Contrôlez l'ensemble du câblage pour vous assurer que toutes les connexions ont été correctement effectuées lors de l'installation et du branchement du variateur.**

Le non-respect de ces instructions peut endommager le variateur.

**Une mauvaise utilisation des appareils sur les circuits de sortie du variateur peut endommager l'appareil**

Ne raccordez jamais de filtres antiparasites LC/RC, de condensateurs, de circuits de défaut à la terre ou de protections de surtension non homologués à la sortie du variateur.

### Remarque

#### Risque d'incendie

**Installez selon les prescriptions en vigueur une protection de court-circuit adéquate sur tous les circuits électriques connectés.**

Ce variateur ne convient pas aux circuits capables de fournir un courant de plus de 100 000 A (eff.) pour un max de 240 V CC (classe 200 V) ou un max de 480 V CC (classe 400 V). Une protection de court-circuit inadéquate peut causer des dommages ou des blessures graves par incendie.

#### ◆ **Consignes de sécurité pour la conformité avec la directive européenne Basse tension**

Ce variateur a été testé conformément à la norme européenne EN 61800-5-1 et respecte en tous points la directive européenne Basse tension. Au cas où le variateur serait combiné à d'autres appareils, tenir compte des prescriptions suivantes pour assurer la conformité avec la norme :

Selon la norme CEI 664, ce variateur ne doit être utilisé que dans des zones dont le degré de salissure ne dépasse pas au max. le niveau 2 et où les surtensions ne dépassent pas la catégorie 3.

Pour les variateurs de la classe 400 V, mettez à la terre le point neutre de l'alimentation principale.

## 2 Installation mécanique

### ◆ À la réception

Après réception du variateur, effectuez les tâches suivantes :

- Vérifiez que le variateur n'est pas endommagé. Si le variateur se révèle endommagé à la réception, contactez votre revendeur.
- Assurez-vous que vous avez reçu le bon modèle en vérifiant les informations inscrites sur la plaque signalétique. Si vous avez reçu un modèle différent, contactez votre revendeur.

### ◆ Environnement d'installation

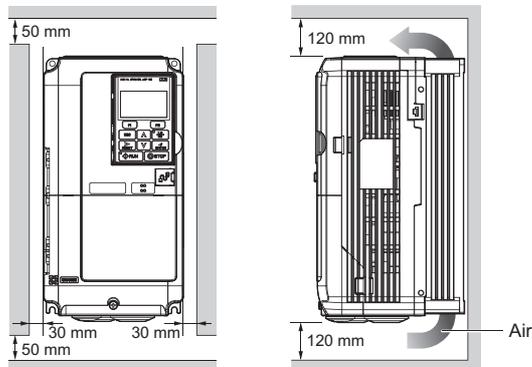
Pour assurer au variateur une performance et une durée de vie optimales, installez-le dans un environnement satisfaisant aux conditions suivantes.

Environnement	Conditions
<b>Zone d'installation</b>	A l'intérieur
<b>Température ambiante</b>	-10 °C à +40 °C (boîtier IP20/NEMA Type 1) -10 °C à +50 °C (boîtier IP00) Le variateur atteint sa fiabilité maximale dans les environnements non sujets à de fortes variations de température. Lorsque le variateur est placé dans une enceinte, installez un ventilateur ou un système de climatisation à proximité pour garantir que la température de l'air à l'intérieur de l'enceinte ne dépasse pas les niveaux spécifiés. Ne laissez pas de givre se former sur le variateur.
<b>Humidité</b>	95 % HR ou moins, sans condensation
<b>Température de stockage</b>	-20 à +60 °C
<b>Zone adjacente</b>	Installez le variateur dans un lieu non exposé : <ul style="list-style-type: none"> <li>• à des brouillards d'huile et des poussières</li> <li>• à des copeaux métalliques, de l'huile, de l'eau et autres matériaux étrangers</li> <li>• à des substances radioactives</li> <li>• à des matières combustibles (par exemple du bois)</li> <li>• à des gaz et liquides nocifs</li> <li>• à de fortes vibrations</li> <li>• à des chlorures</li> <li>• à la lumière directe du soleil</li> </ul>
<b>Altitude</b>	1000 m, jusqu'à 3000 m avec réduction de charge (pour plus d'informations, reportez-vous au Manuel technique)
<b>Vibrations</b>	10 - 20 Hz à 9,8 m/s <sup>2</sup> 20 - 55 Hz à 5,9 m/s <sup>2</sup> (modèles CIMR-AC2A0004 à 2A0211 et 4A0002 à 4A0165) 2,0 m/s <sup>2</sup> (modèles CIMR-AC2A0250 à 2A0415 et 4A0208 à 4A0675)
<b>Positionnement</b>	Installez toujours le variateur à la verticale afin de lui assurer un refroidissement maximal.

### ◆ Positionnement et espacements

Installez toujours le variateur en position debout. Prévoyez un minimum d'espace autour de l'appareil (en observant les distances indiquées sur la figure à droite), afin d'assurer un refroidissement correct.

**Remarque:** Plusieurs unités peuvent être installées plus proches l'une de l'autre qu'indiqué sur la figure en utilisant la méthode de montage « côte-à-côte ». Pour plus de détails, reportez-vous au Manuel technique.



◆ Dimensions

■ Variateurs à boîtier IP20/NEMA Type 1

Remarque: Les variateurs à boîtier IP20/NEMA Type 1 sont équipés d'un couvercle de protection sur le dessus. Si vous retirez ce couvercle, la protection NEMA Type 1 est annulée mais la conformité à l'indice IP20 est préservée.

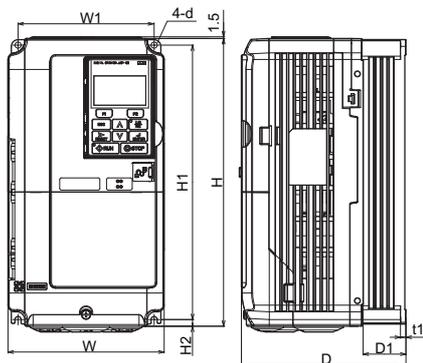


Fig. 1

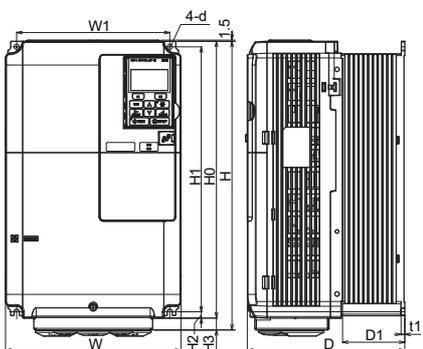


Fig. 2

Modèle CIMR-AC	Fig.	Dimensions (mm)											Poids (kg)	
		W	H	D	W1	H0	H1	H2	H3	D1	t1	t2		d
2A0004	1	140	260	147	122	-	248	6	-	38	5	-	M5	3,1
2A0006		140	260	147	122	-	248	6	-	38	5	-	M5	3,1
2A0010		140	260	147	122	-	248	6	-	38	5	-	M5	3,2
2A0012		140	260	147	122	-	248	6	-	38	5	-	M5	3,2
2A0021		140	260	164	122	-	248	6	-	55	5	-	M5	3,5
2A0030		140	260	167	122	-	248	6	-	55	5	-	M5	4,0
2A0040		140	260	167	122	-	248	6	-	55	5	-	M5	4,0
2A0056		180	300	187	160	-	284	8	-	75	5	-	M5	5,6
2A0069		220	350	197	192	-	335	8	-	78	5	-	M6	8,7
2A0081		2	220	365	197	192	350	335	8	15	78	5	-	M6
4A0002	1	140	260	147	122	-	248	6	-	38	5	-	M5	3,2
4A0004		140	260	147	122	-	248	6	-	38	5	-	M5	3,2
4A0005		140	260	147	122	-	248	6	-	38	5	-	M5	3,2
4A0007		140	260	164	122	-	248	6	-	55	5	-	M5	3,4
4A0009		140	260	164	122	-	248	6	-	55	5	-	M5	3,5
4A0011		140	260	164	122	-	248	6	-	55	5	-	M5	3,5
4A0018		140	260	167	122	-	248	6	-	55	5	-	M5	3,9
4A0023		140	260	167	122	-	248	6	-	55	5	-	M5	3,9
4A0031		180	300	167	160	-	284	8	-	55	5	-	M5	5,4
4A0038		180	300	187	160	-	284	8	-	75	5	-	M5	5,7
4A0044		220	350	197	192	-	335	8	-	78	5	-	M6	8,3

### ■ Variateurs à boîtier IP00

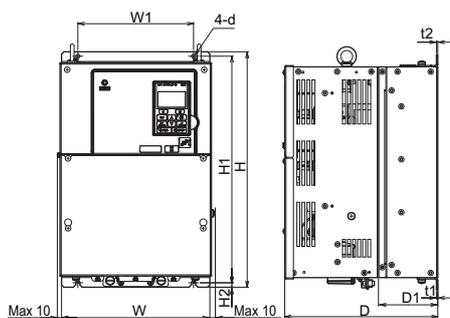


Fig. 3

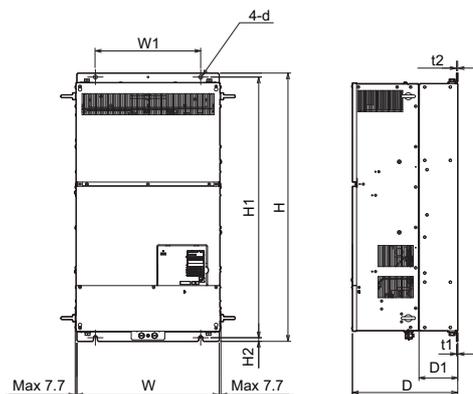


Fig. 4

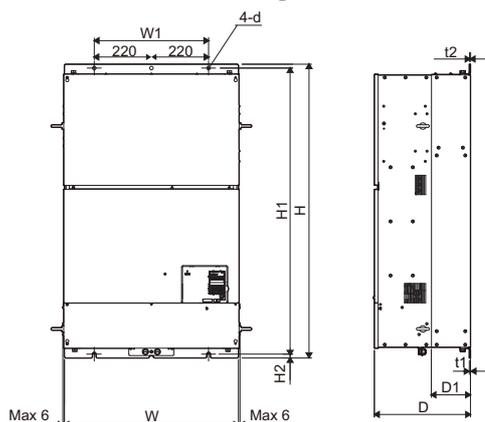
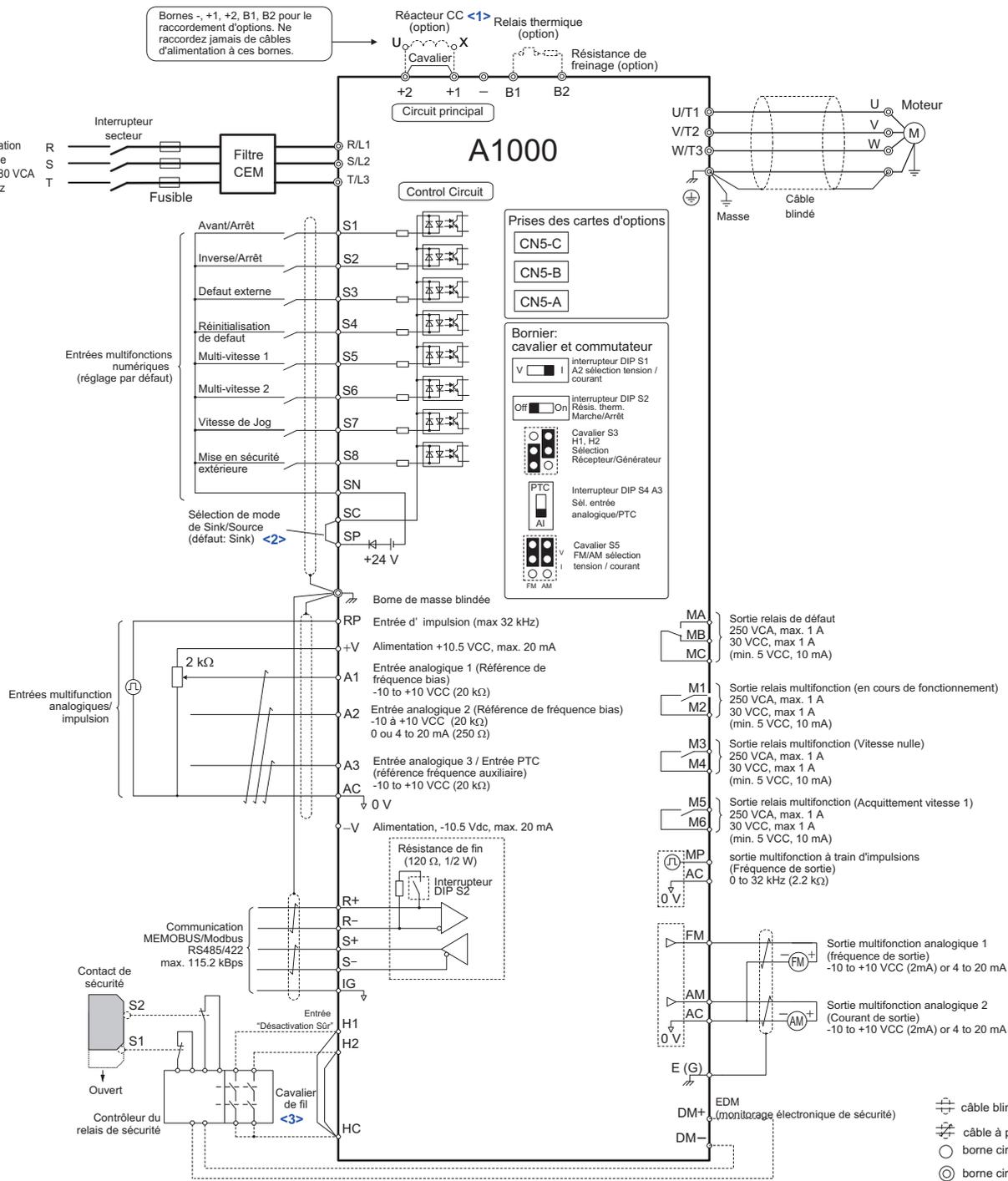


Fig. 5

Modèle CIMR-AC	Fig.	Dimensions (mm)									Poids (kg)		
		W	H	D	W1	H1	H2	D1	t1	t2		d	
2A0110	3	250	400	258	195	385	7,5	100	2,3	2,3	M6	21	
2A0138		275	450	258	220	435	7,5	100	2,3	2,3	M6	25	
2A0169		325	550	283	260	535	7,5	110	2,3	2,3	M6	37	
2A0211		325	550	283	260	535	7,5	110	2,3	2,3	M6	38	
2A0250		450	705	330	325	680	12,5	130	3,2	3,2	M10	76	
2A0312		450	705	330	325	680	12,5	130	3,2	3,2	M10	80	
2A0360		500	800	350	370	773	13	130	4,5	4,5	M12	98	
2A0415		500	800	350	370	773	13	130	4,5	4,5	M12	99	
4A0058		250	400	258	195	385	7,5	100	2,3	2,3	M6	21	
4A0072		275	450	258	220	435	7,5	100	2,3	2,3	M6	25	
4A0088		325	510	258	260	495	7,5	105	2,3	3,2	M6	36	
4A0103		325	510	258	260	495	7,5	105	2,3	3,2	M6	36	
4A0139		325	550	283	260	535	7,5	110	2,3	2,3	M6	41	
4A0165		325	550	283	260	535	7,5	110	2,3	2,3	M6	42	
4A0208		450	705	330	325	680	12,5	130	3,2	3,2	M10	79	
4A0250		500	800	350	370	773	13	130	4,5	4,5	M12	96	
4A0296		500	800	350	370	773	13	130	4,5	4,5	M12	102	
4A0362		500	800	350	370	773	13	130	4,5	4,5	M12	107	
4A0414		4	500	950	370	370	923	13	135	4,5	4,5	M12	125
4A0515		5	670	1140	370	440	1110	15	150	4,5	4,5	M12	216
4A0675	221												

# 3 Installation électrique

L'illustration ci-dessous montre le câblage du circuit principal et du circuit de commande.



<1> Retirez le cavalier lorsque vous installez un réacteur CC. Les modèles CIMR-AC2A110 à 0415 et 4A0058 à 0675 sont fournis avec un réacteur CC intégré.

<2> Ne jamais mettre en court-circuit les bornes SP et SN, cela risque d'endommager le variateur.

<3> Débranchez le fil cavalier entre H1 - HC et H2 - HC lorsque vous utilisez l'entrée d'arrêt de sécurité.

#### ◆ Spécifications de câblage

##### ■ Circuit principal

Utilisez les fusibles et filtres de ligne référencés dans le tableau ci-dessous pour câbler le circuit principal. Assurez-vous que le couple de serrage n'exécède pas les valeurs recommandées.

Modèle CIMR-AC	Filtre CEM [Block]	Fusible principal [Bussmann]	Câble moteur recomm. (mm <sup>2</sup> )	Taille des bornes du circuit principal			
				R/L1,S/L2,T/L3, U/T1,V/T2,W/T3, -, +1, +2	+3	B1, B2	⊕
2A0004	FB-40008A	FWH-70B	2,5	M4	-	M4	M4
2A0006							
2A0010	FB-40014A	FWH-90B	6	M4	-	M4	M4
2A0012							
2A0021	FB-40025A	FWH-100B	10	M6	-	M5	M5
2A0030	FB-40060A	FWH-200B	16				
2A0040				FB-40072A	FWH-300A	25	M8
2A0056	FB-40105A						
2A0069	FB-40170A	FWH-350A	35	M8	M8	M8	M8
2A0081							
2A0110	FB-40170A	FWH-400A	50	M10	M10	M10	M8
2A0138							
2A0169	FB-40250A	FWH-600A	70	M10	M10	-	M8
2A0211							
2A0250	FB-40250A	FWH-700A	95	M12	M10	-	M12
2A0312							
2A0360	FB-40414A	FWH-800A	240	M12	M10	-	M12
2A0415	FB-40675A	FWH-1000A	300				
4A0002	FB-40008A	FWH-40B	2,5	M4	-	M4	M4
4A0004							
4A0005	FB-40014A	FWH-50B	2,5	M4	-	M4	M4
4A0007							
4A0009	FB-40014A	FWH-70B	2,5	M4	-	M4	M4
4A0011							
4A0018	FB-40025A	FWH-90B	4	M4	-	M4	M5
4A0023							
4A0031	FB-40025A	FWH-80B	6	M5	M10	M5	M6
4A0038							
4A0044	FB-40044A	FWH-100B	6	M5	M10	M5	M6
4A0044							
4A0058	FB-40060A	FWH-125B	16	M6	M10	M5	M6
4A0072							
4A0088	FB-40060A	FWH-200B	25	M8	M10	M8	M8
4A0103							
4A0139	FB-40105A	FWH-250A	35	M8	M10	M8	M8
4A0139							
4A0165	FB-40170A	FWH-350A	50	M10	M10	-	M10
4A0208							
4A0250	FB-40250A	FWH-400A	70	M10	M10	-	M10
4A0250							
4A0296	FB-40250A	FWH-500A	95	M10	M10	-	M10
4A0296							
4A0362	FB-40414A	FWH-600A	185	M12	M12	-	M12
4A0414							
4A0515	FB-40414A	FWH-700A	240	M12	M12	-	M12
4A0675							
4A0675	FB-40675A	FWH-800A	95 × 2P	M12	M12	-	M12
4A0675							
4A0675	FB-40675A	FWH-1000A	150 × 2P	M12	M12	-	M12
4A0675							
4A0675	FB-40675A	FWH-1200A	95 × 4P	M12	M12	-	M12
4A0675							

### Valeurs des couples de serrage

Appliquez aux vis du bornier de circuit principal les couples de serrage indiqués dans le tableau ci-dessous.

Taille de borne	M4	M5	M6	M8	M10	M12
Couple de serrage (N•m)	1,2 à 1,5	2,0 à 2,5	4,0 à 6,0	9,0 à 11,0	18,0 à 23,0	32,0 à 40,0

### ■ Circuit de commande

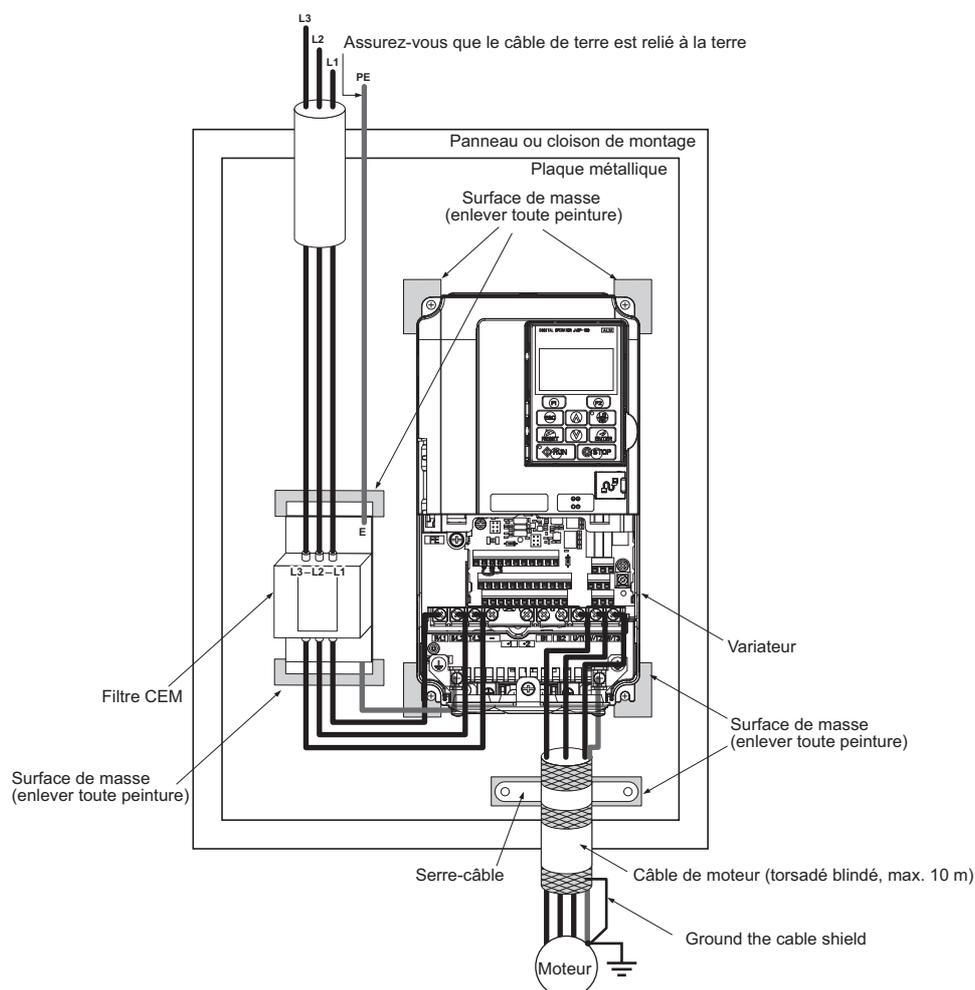
Le bornier de commande est équipé de bornes à ressort. Utilisez toujours des câbles correspondant à la spécification référencée ci-dessous. Pour un câblage sûr, nous vous recommandons d'utiliser des fils rigides ou des torons flexibles avec embouts. La longueur de dénudage ou de l'embout doit être de 8 mm.

Type de câble	Section de fil (mm <sup>2</sup> )
Fil rigide	0,2 à 1,5
Toron	0,2 à 1,0
Toron avec embout	0,25 à 0,5

### ◆ Installation du filtre CEM

Ce variateur a été testé conformément à la norme européenne EN 61800-3. Afin de respecter la norme CEM, vous devez câbler le circuit principal comme indiqué ci-dessous.

1. Installez un filtre CEM adapté côté entrée. Voir le tableau *Circuit principal à la page 14* ou consulter le Manuel technique pour plus de détails.
2. Placez le variateur et le filtre CEM dans la même enceinte.
3. Utilisez un câble blindé tressé pour le câblage du variateur et du moteur.
4. Retirez toute trace de peinture ou de saleté des branchements de terre pour minimiser l'impédance à la terre.
5. Installez un réacteur CC avec les variateurs inférieurs à 1 kW pour respecter la norme EN 61000-3-2. Consultez le Manuel technique ou contactez votre fournisseur pour plus de détails.



#### ◆ Câblage du circuit principal et du circuit de commande

##### ■ Câblage de l'entrée du circuit principal

Respectez les précautions suivantes pour l'entrée du circuit principal.

- Utilisez uniquement les fusibles recommandés dans la section *Circuit principal à la page 14*.
- Si vous utilisez un disjoncteur différentiel (RCM/RCD), assurez-vous que l'appareil est conçu pour les variateurs CA (par ex. type B selon CEI 60755).
- Si vous utilisez un commutateur d'entrée, assurez-vous qu'il ne fonctionne pas plus de deux fois par heure.
- Utilisez des capuchons isolants lorsque vous câblez le variateur avec des bornes à sertir. En particulier, assurez-vous que le câblage ne touche pas les bornes voisines ou le boîtier alentour.
- Des barrières isolantes sont fournies avec les variateurs modèles CIMR-AC4A0414 à 0675 pour garantir une protection accrue entre les bornes. YASKAWA recommande l'utilisation des barrières isolantes fournies pour un câblage correct.
- Utilisez un réacteur CC ou CA à l'entrée du variateur :
  - pour supprimer les courants d'harmonique,
  - pour améliorer le facteur de puissance de l'alimentation,
  - lors de l'utilisation d'un commutateur de condensateur de démarrage,
  - en cas d'utilisation d'un réseau d'alimentation de grande puissance (plus de 600 kVA).

##### ■ Raccordement de sortie du circuit principal

Respectez les consignes de sécurité suivantes pour le câblage de sortie du circuit principal.

- Ne branchez pas d'autre charge qu'un moteur triphasé à la sortie du variateur.
- Ne connectez aucune source d'alimentation à la sortie du variateur.
- Ne court-circuitez ou ne mettez jamais à la terre les bornes de sortie.
- N'utilisez pas de condensateur de démarrage.
- Si un contacteur est utilisé entre le variateur et le moteur, celui-ci ne doit pas être activé lorsque la sortie du variateur est sous tension. L'activation du contacteur en présence d'une tension de sortie peut générer de forts pics de courants qui peuvent déclencher la détection de surintensité ou endommager le variateur.

##### ■ Mise à la terre

Respectez les consignes de sécurité suivantes lors de la mise à la terre du variateur.

- Assurez-vous que le conducteur de protection respecte les normes techniques et les réglementations locales en vigueur.
- Faites en sorte d'utiliser des câbles de terre aussi courts que possible.
- Assurez-vous que l'impédance de masse soit conforme aux exigences des consignes de sécurité et instructions de montage sur le site concerné.
- Ne partagez pas le câble de terre avec d'autres appareils, tels des postes à souder, etc.
- Lorsque vous utilisez plusieurs variateurs, veillez à ne pas boucler le câble de terre.

##### ■ Consignes de sécurité pour le câblage du circuit de commande

Observez les consignes de sécurité suivantes lors du câblage du circuit de commande.

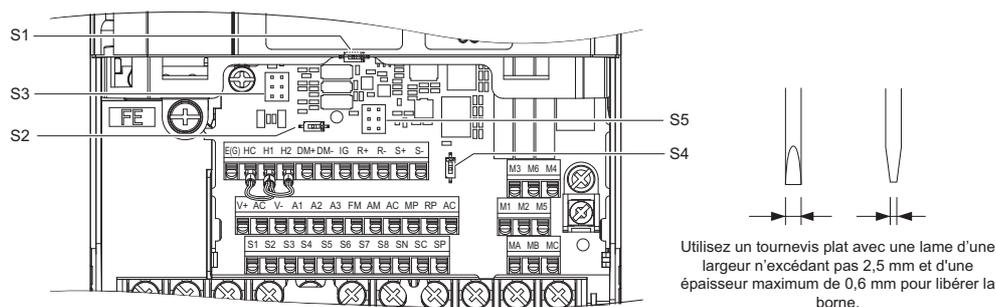
- Séparez le câblage du circuit de commande du câblage du circuit principal et des autres câbles de puissance.
- Séparez le câblage des bornes du circuit de commande M1-M2, M3-M4, M5-M6, MA, MB, MC (sorties de contact) du câblage des autres bornes du circuit de commande.
- Pour l'alimentation externe, utilisez un bloc d'alimentation référencé UL, classe 2.
- Utilisez des câbles à paire torsadée ou à paire torsadée blindés pour le circuit de commande afin d'éviter tout défaut de fonctionnement.
- Raccordez à la masse les câbles blindés en assurant une surface de contact maximale du blindage et de la masse.
- Les câbles blindés doivent être raccordés à la masse aux deux extrémités.
- Si des câbles flexibles avec embout sont raccordés, ils risquent de se bloquer dans les bornes. Pour les débrancher, saisissez l'extrémité du câble avec une pince, débloquez la borne à l'aide d'un tournevis plat, tournez le câble d'environ 45°, et retirez-le délicatement de la borne. Pour plus d'informations, reportez-vous au Manuel technique. Procédez de même pour retirer le shunt entre HC, H1 et H2 lorsque la fonction d'arrêt de sécurité est utilisée.

■ Bornier du circuit principal

Borne		Type			Fonction
Classe 200 V	Modèle CIMR-AC	2A0004 à 2A0081	2A0110 à 2A0138	2A0169 à 2A0415	
Classe 400 V		4A0002 à 4A0044	4A0058 à 4A0072	4A0088 à 4A0675	
R/L1, S/L2, T/L3		Borne d'alimentation			Raccordement du variateur à la tension d'alimentation
R1/L11, S1/L21, T1/L31		non disponible			
U/T1, V/T2, W/T3		Sortie du variateur			Raccordement du moteur
B1, B2		Résistance de freinage	non disponible		Pour le raccordement d'une résistance de freinage ou d'une unité de résistance de freinage en option
+2		<ul style="list-style-type: none"> <li>Connexion réacteur CC (+1, +2) (retirer le shunt entre +1 et +2)</li> <li>Alimentation en courant continu (+1, -)</li> </ul>	non disponible		Pour le raccordement du variateur à une alimentation CC (les bornes +1 et - ne sont pas homologuées CE ou UL) • des options de freinage • d'un réacteur CC
+1, -			Alimentation en courant continu (+1, -)	Alimentation en courant continu (+1, -)	
+3		non disponible			
⊕		-			Borne de terre

■ Bornier du circuit de commande

La figure ci-après représente le bornier du circuit de commande. Le bornier est équipé de bornes à ressort.



Trois commutateurs DIP et cavaliers S1 à S5 se trouvent sur la carte de commande.

<b>S1</b>	Sélection du signal borne A2	 Courant      Tension
<b>S2</b>	Résistance de terminaison RS422/485	
<b>S3</b>	Entrée d'arrêt de sécurité Sélection du mode générateur / récepteur / alimentation externe	 Source      Sink      Alim. externe de 24 VCC
<b>S4</b>	Sélection de l'entrée analogique / PTC borne A3	 Entrée analogique      Entrée PTC
<b>S5</b>	Sélection du signal borne FM/AM	 FM/AM: Sortie de tension      FM: Sortie de courant / AM: Sortie de tension

#### ■ Fonctions du bornier de commande

Type	N°	Nom de la borne (fonction)	Fonction (spécification du signal), réglage par défaut
Entrées numériques multifonctions	S1	Entrée multifonction 1 (fermée : marche avant, ouverte : stop)	Photocoupleur 24 V CC, 8 mA Utilisez le shunt entre les bornes SC et SN ou SC et SP pour sélectionner le mode générateur, récepteur ou alimentation externe.
	S2	Entrée multifonction 2 (fermée : sens inverse, ouverte : stop)	
	S3	Entrée multifonction 3 (défaut externe, NO)	
	S4	Entrée multifonction 4 (réinitialisation après défaut)	
	S5	Entrée multifonction 5 (contrôle relâchement du frein)	
	S6	Entrée multifonction 6 (consigne de vitesse multi-étages 1)	
	S7	Entrée multifonction 7 (consigne de vitesse multi-étages 2)	
	S8	Entrée multifonction 8 (blocage en sortie, NF)	
	SC	Entrée multifonction – Potentiel de référence	–
	SN	0 V – Entrée multifonction	Alimentation 24 V CC pour entrées numériques, 150 mA max (en l'absence d'option entrée numérique DI-A3)
SP	24 V CC – Entrée multifonction	Ne jamais mettre en court-circuit les bornes SP et SN, cela risque d'endommager le variateur.	
Entrées d'arrêt de sécurité	H1	Entrée d'arrêt de sécurité 1	24 V CC, 8 mA Une ou les deux ouvertes : sortie du variateur désactivée Les deux fermées : Fonctionnement normal Impédance interne : 3,3 kΩ
	H2	Entrée d'arrêt de sécurité 2	Durée de coupure au moins 1 ms Débranchez les cavaliers qui shuntent H1, H2 et HC pour utiliser les entrées d'arrêt de sécurité. Placez le cavalier S3 pour sélectionner le mode générateur, récepteur ou alimentation externe.
	HC	Potentiel de référence arrêt de sécurité	Potentiel de référence arrêt de sécurité
Entrées analogiques / Entrée de train d'impulsions	RP	Entrée de train d'impulsions multifonction (consigne de fréquence)	Plage de fréquence d'entrée : 0 à 32 kHz Cycle de charge signal : 30 à 70 % Niveau haut : 3,5 à 13,2 V CC, niveau bas : 0,0 à 0,8 V CC Impédance d'entrée : 3 kΩ
	+V	Alimentation des entrées analogiques	10,5 V CC (courant max. toléré 20 mA)
	-V	Alimentation des entrées analogiques	-10,5 V CC (courant max. toléré 20 mA)
	A1	Entrée multifonction analogique 1 (offset consigne de fréquence)	-10 à 10 V CC, 0 à 10 V CC (impédance d'entrée : 20 kΩ)
	A2	Entrée multifonction analogique 2 (offset consigne de fréquence)	-10 à 10 V CC, 0 à 10 V CC (impédance d'entrée : 20 kΩ) 4 à 20 mA, 0 à 20 mA (impédance d'entrée : 250 Ω) Sélectionner la fonction entrée de tension / entrée de courant avec le commutateur DIP S1 et H3-09.
	A3	Entrée multifonction analogique 3 / Entrée PTC (consigne de fréquence auxiliaire)	-10 à 10 V CC, 0 à 10 V CC (impédance d'entrée : 20 kΩ) Utiliser le commutateur S4 du bornier de commande pour choisir l'entrée analogique ou PTC. Si PTC est sélectionné, définir H3-06 = E.
	AC	Potentiel de référence consigne de fréquence	0 V
E (G)	Terre pour les câbles blindés et les cartes d'option	–	
Relais de défaut	ENR	NO	
	MB	Sortie NF	
	MC	Potentiel de référence sortie défaut	
Sortie numérique multifonction	M1	Sortie numérique multifonction (commande relâchement du frein)	30 V CC, 10 mA à 1 A ; 250 V CA, 10 mA à 1 A Charge minimale : 5 V CC, 10 mA
	M2		
	M3	Sortie numérique multifonction (pendant la marche)	
	M4		
	M5	Sortie numérique multifonction (acquiescement vitesse 1)	
	M6		

Type	N°	Nom de la borne (fonction)	Fonction (spécification du signal), réglage par défaut
Sortie monitoring	MP	Sortie de train d'impulsions (fréquence de sortie)	32 kHz (max.)
	FM	Sortie monitoring analogique 1 (fréquence de sortie)	-10 à +10 V CC, 0 à +10 V CC, ou 4 à 20 mA Utiliser le cavalier S5 du bornier de commande pour sélectionner la fonction sortie de tension / sortie de courant aux bornes AM et FM. Définir les paramètres H4-07 et H4-08 en fonction du réglage du cavalier.
	AM	Sortie monitoring analogique 2 (courant de sortie)	
	AC	Potentiel de référence monitoring	0 V
Sortie monitoring de sécurité	DM+	Sortie monitoring de sécurité	Envoie l'état de la fonction d'arrêt de sécurité. Fermée lorsque les deux canaux Arrêt de sécurité sont fermés. Jusqu'à +48 V CC 50 mA
	DM-	Potentiel de référence – Sortie monitoring de sécurité	

**REMARQUE:** Les bornes HC, H1, H2 sont utilisées pour la fonction d'arrêt de sécurité. Ne pas retirer le shunt entre HC, H1, ou H2 sauf si la fonction d'arrêt de sécurité est utilisée. **Voir Fonction "Arrêt de sécurité" à la page 44** pour l'utilisation de cette fonction.

**REMARQUE:** La longueur du raccordement aux bornes HC, H1 et H2 ne doit pas excéder 30 m.

## 4 Commande par clavier

### ◆ Console numérique et touches

La console numérique permet la programmation du variateur, sa mise en marche et son arrêt, ainsi que l'affichage des messages d'erreur. Les LED indiquent l'état du variateur.

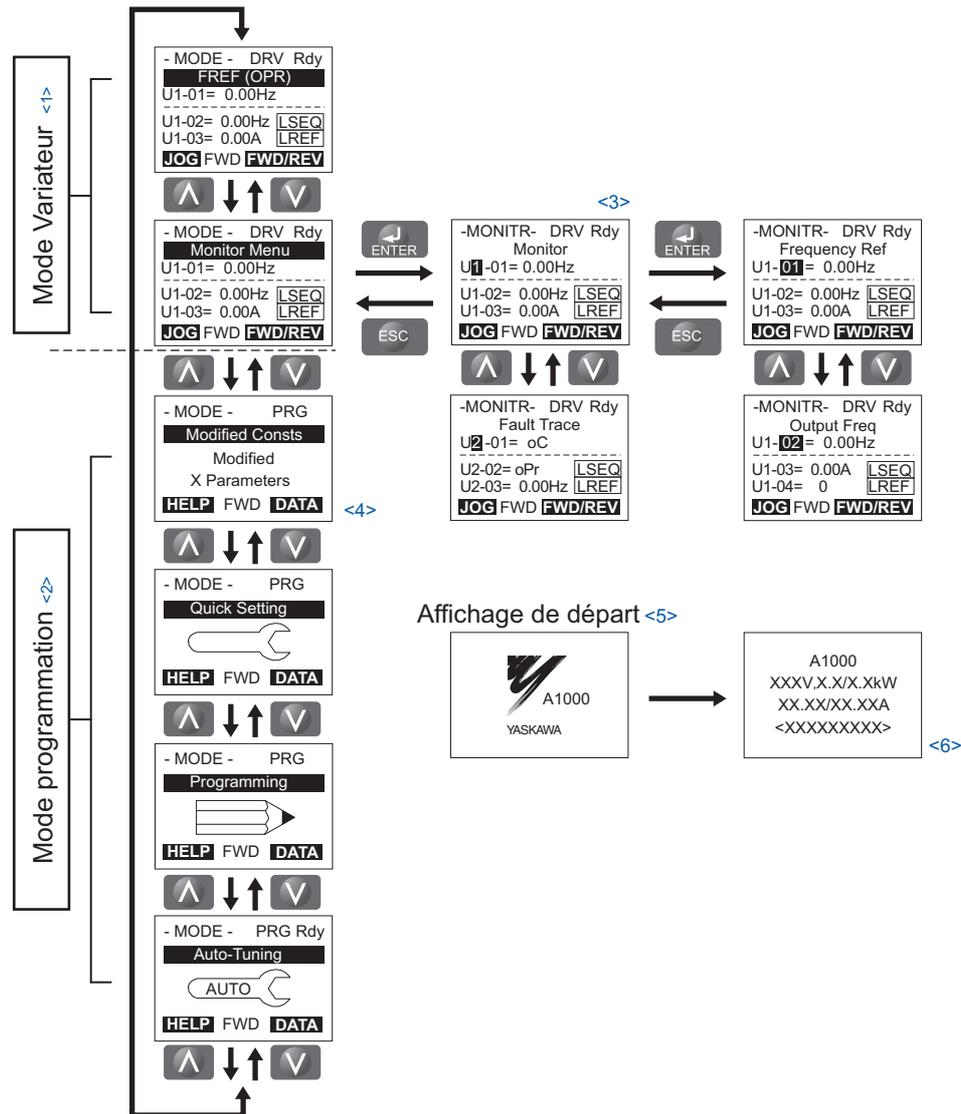


### ■ Touches et fonctions

Touche	Nom	Fonction
F1 F2	Touche de fonction (F1, F2)	Les fonctions assignées à F1 et F2 varient selon le menu affiché. Le nom de chaque fonction apparaît dans la partie inférieure de l'écran.
ESC	Touche ESC	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Retour à l'affichage précédent.</li> <li>• Déplace le curseur d'un cran à gauche.</li> <li>• Presser et maintenir cette touche pour revenir à l'écran de consigne de fréquence.</li> </ul>
RESET	Touche RESET	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Déplace le curseur vers la droite.</li> <li>• Réinitialise le variateur pour éliminer une situation de défaut.</li> </ul>
RUN	Touche RUN	<p>Démarre le variateur en mode LOCAL. La LED Run</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• est allumée lorsque le variateur commande le moteur.</li> <li>• clignote pendant la décélération jusqu'à l'arrêt, ou lorsque la consigne de fréquence est nulle.</li> <li>• - clignote rapidement lorsque le variateur est désactivé par une EN, est arrêté à l'aide d'une EN d'arrêt rapide ou si une commande de démarrage était active lors de la mise sous tension.</li> </ul>
↑	Flèche vers le haut	Fait défiler l'écran vers le haut pour afficher l'élément suivant, sélectionne un numéro de paramètre et incrémente les valeurs de paramètres.
↓	Flèche vers le bas	Fait défiler l'écran vers le bas pour afficher l'élément précédent, sélectionne un numéro de paramètre et décrémente les valeurs de paramètres.
STOP	Touche STOP	Arrête le variateur.
ENTER	Touche ENTREE	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Entre des valeurs et des réglages de paramètres.</li> <li>• Sélectionne un élément de menu pour passer d'un écran à un autre.</li> </ul>
LO/RE	Touche de sélection LO/RE	Cette touche n'est pas active avec la version logicielle Crane.
ALM	LED ALM	<p>Allumée : lorsque le variateur détecte un défaut. Clignote :</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• en cas d'alarme ;</li> <li>• en cas de détection d'une erreur oPE ;</li> <li>• en cas de défaut ou d'erreur pendant la mise au point automatique.</li> </ul>

## ◆ Organisation des menus et modes de fonctionnement

L'illustration suivante explique l'organisation des menus de la console numérique.



<1> Appuyer sur pour démarrer le moteur.

<2> Le variateur ne peut pas commander le moteur.

<3> Les caractères clignotants sont indiqués sous la forme **0**.

<4> Ce manuel indique X caractères. La console LCD affiche les valeurs réelles.

<5> La consigne de fréquence s'affiche après l'écran initial qui montre le nom du produit.

<6> Les informations affichées à l'écran varient en fonction du variateur.

# 5 Modifications par rapport au logiciel standard

Cette section recense les différences logicielles entre la version standard et la version Crane des variateurs A1000.

### ◆ Fonctions

Dans la version Crane du variateur A1000, certaines fonctions ont été ajoutées, d'autres supprimées ou modifiées. Pour plus de détails sur les fonctions supplémentaires, *Voir Fonctions spéciales A1000 Crane à la page 27* ou le Manuel d'application A1000 Crane.

#### ■ Nouvelles fonctions

- Paramètres de séquence de freinage
- Temporisations de commande de démarrage
- Détection d'arrêt en cas d'impact
- Ultra Lift (charge basse)
- Détection de surcharge
- Détection de surcouple
- Limite de surcourse

#### ■ Fonctions supprimées

- Contrôle moteur PM
- Touche Local/remote
- Mode 3 fils
- Fonction temporisation
- Commande PID
- Recherche de vitesse
- Fonction d'économie d'énergie
- Contrôle de couple
- Période de grâce / KEB
- Redémarrage automatique après défaut
- Détection de limite de vitesse
- Limite inférieure de fréquence
- Affaiblissement du champ magnétique
- Freinage à glissement élevé

### ◆ E/S numériques

Les fonctions par défaut de certaines entrées et sorties numériques ont été modifiées dans le variateur A1000 Crane. Ces modifications sont résumées dans les tableaux ci-après.

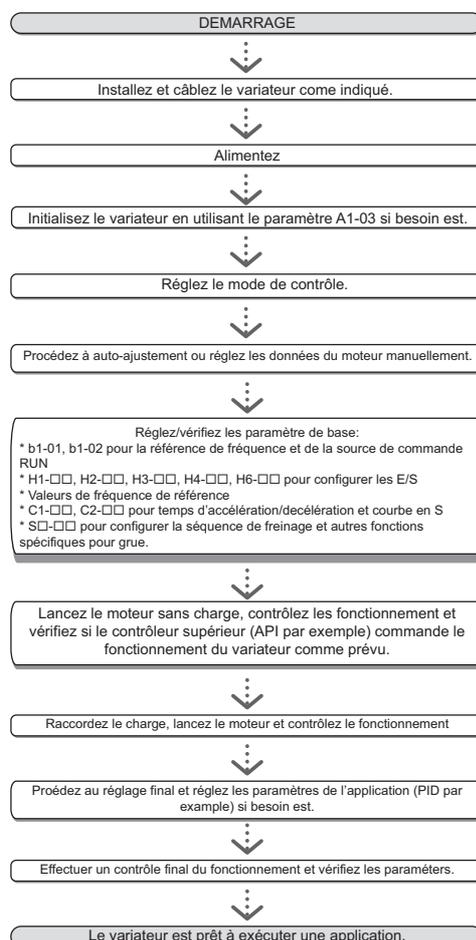
Paramètre	Description	Variateur A1000 standard	Variateur A1000 Crane
H1-03	Fonction borne S3	24 : Défaut externe	24 : Défaut externe
H1-04	Fonction borne S4	14 : Réinitialisation défaut	14 : Réinitialisation défaut
H1-05	Fonction borne S5	3 : Consigne de vitesse multi-étages 1	0 : Contrôle de relâchement du frein
H1-06	Fonction borne S6	4 : Consigne de vitesse multi-étages 2	3 : Consigne de vitesse multi-étages 1
H1-07	Fonction borne S7	6 : Sélection de consigne de fréquence pas-à-pas	4 : Consigne de vitesse multi-étages 2
H1-08	Fonction borne S8	8 : Blocage en sortie externe NO	9 : Blocage en sortie externe NF

Paramètre	Description	Variateur A1000 standard	Variateur A1000 Crane
H2-01	Fonction relais M1-M2	0 : Pendant la marche	21 : Commande de relâchement du frein
H2-02	Fonction relais M3-M4	1 : Vitesse zéro	0 : Pendant la marche
H2-03	Fonction relais M5-M6	2 : Acquiescement vitesse	2 : Acquiescement vitesse

## 6 Mise en service

### ◆ Procédure de mise en service

La fig. ci-dessous montre la procédure générale de mise en service. Chaque étape est expliquée de façon plus détaillée dans les pages suivantes.



### ◆ Démarrage

Avant de mettre en marche l'alimentation :

- Assurez-vous que tous les câbles sont connectés correctement.
- Assurez-vous que vous n'avez oublié ni vis, ni extrémités de câbles mal fixées, ni outils dans le variateur.
- Après la mise sous tension, le mode de fonctionnement du variateur s'affiche ; aucun message d'erreur ou d'alarme ne doit s'afficher.

### ◆ Sélection Mode de commande (A1-02)

Quatre modes de commande sont disponibles. Sélectionnez le mode de commande le plus approprié possible pour l'utilisation du variateur.

Mode de commande	Paramètre	Application
Commande U/f pour moteurs asynchrones	A1-02 = 0	Commande U/f sans signal de retour codeur Idéal en cas de remplacement d'un variateur dont les paramètres ne sont pas connus.
Commande U/f avec signal de retour vitesse PG	A1-02 = 1	Commande U/f avec retour codeur pour une meilleure compensation de glissement.
Commande vectorielle en boucle ouverte	A1-02 = 2 (réglage par défaut)	Commande moteur de précision sans retour codeur à faible vitesse. Couple de démarrage élevé.

## 6 Mise en service

Mode de commande	Paramètre	Application
Commande vectorielle en boucle fermée <1>	A1-02 = 3	Commande moteur de précision avec retour codeur. Permet un couple max. en contrôle d'arrêt et de vitesse nulle.

<1> Pour plus d'explications sur ces modes de contrôle, consultez le Manuel technique.

### ◆ Capacité de surcharge

Le variateur n'est capable que de gérer une surcharge de mode intensif.

Tolérance de surcharge (OL2)	150 % du courant nominal du variateur pendant 60 s
L3-02 Protection anti-calage pendant l'accélération	150 %
L3-02 Protection anti-calage pendant le fonctionnement	150 %
Fréquence porteuse standard	2 kHz

### ◆ Mise au point automatique (T1-□□)

La mise au point automatique permet de régler automatiquement les paramètres du variateur sur les données nécessaires au moteur. Quatre modes différents sont pris en charge.

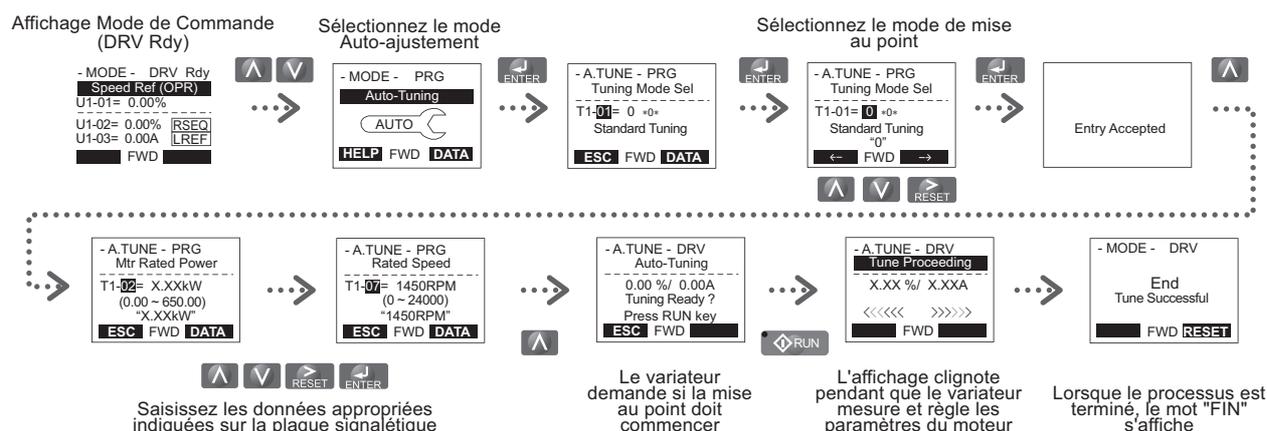
Type	Réglage	Conditions d'application et avantages	Mode commande (A1-02)			
			U/f (0)	U/f avec PG (1)	OLV (2)	CLV (3)
Mise au point automatique avec rotation	T1-01 = 0	<ul style="list-style-type: none"> <li>Le moteur peut être découplé de la charge et tourner librement pendant la mise au point automatique.</li> <li>Le moteur et la charge ne peuvent pas être découplés, mais la charge du moteur est inférieure à 30 %.</li> <li>La mise au point automatique avec rotation donne les résultats les plus justes et est donc fortement recommandée si elle est utilisable.</li> </ul>	N/A	N/A	OUI	OUI
Mise au point automatique sans rotation 1	T1-01 = 1	<ul style="list-style-type: none"> <li>Le moteur et la charge ne peuvent pas être découplés et la charge du moteur est supérieure à 30 %.</li> <li>Aucun rapport d'essai du moteur indiquant ses caractéristiques n'est disponible.</li> <li>Calcule automatiquement les paramètres du moteur nécessaires pour la commande vectorielle.</li> </ul>	N/A	N/A	OUI	OUI
Mise au point automatique sans rotation 2	T1-01 = 4	<ul style="list-style-type: none"> <li>Le moteur et la charge ne peuvent pas être découplés et la charge du moteur est supérieure à 30 %.</li> <li>Un rapport d'essai du moteur est disponible. Une fois le courant à vide et le glissement nominal entrés, le variateur calcule et définit tous les autres paramètres relatifs au moteur.</li> </ul>	N/A	N/A	OUI	OUI
Mise au point automatique stationnaire pour résistance entre lignes	T1-01 = 2	<ul style="list-style-type: none"> <li>Le variateur fonctionne en mode de commande U/f et les autres modes de mise au point automatique ne sont pas disponibles.</li> <li>Les capacités du moteur et du variateur diffèrent.</li> <li>Règle le variateur lorsque le câble entre le variateur et le moteur a été remplacé par un câble de plus de 50 m de long. En supposant que la mise au point automatique a déjà été effectuée.</li> <li>Ne pas utiliser pour les modes de commande vectorielle sauf si le câble moteur a été changé.</li> </ul>	OUI	OUI	OUI	OUI

### ATTENTION

**Ne touchez pas au moteur avant la fin de la mise au point automatique.**

Le non-respect de ces instructions peut causer des blessures légères ou modérées. Le moteur reste sous tension pendant le processus de mise au point même s'il ne tourne pas.

Pour activer la mise au point automatique, ouvrez le menu correspondant et exécutez les étapes illustrées ci-dessous. Le nombre de caractéristiques de la plaque signalétique à entrer dépend du type de mise au point automatique sélectionné. L'exemple ci-dessous montre une mise au point automatique avec rotation.



S'il est impossible d'effectuer la mise au point automatique (marche à vide impossible, etc.), réglez la fréquence et la tension maximales dans les paramètres E1-□□ et saisissez les données moteur manuellement dans les paramètres E2-□□.

**REMARQUE:** Les entrées d'arrêt de sécurité doivent être fermées pendant la mise au point automatique.

## ◆ Sélection de consigne et temps d'accélération / décélération

### ■ Sélection de la consigne de fréquence (b1-01)

Réglez le paramètre b1-01 en fonction de la consigne de référence utilisée.

b1-01	Source de la consigne	Entrée consigne de fréquence
0	Console numérique	Réglez les consignes de fréquence dans les paramètres d1-□□ et utilisez les entrées numériques pour commuter entre les différentes valeurs de consigne.
1	Entrée analogique	Appliquez le signal de consigne de fréquence à la borne A1, A2 ou A3.
2	Comm. série	Communication série via le port RS422/485
3	Carte d'option	Carte d'option de communication
4	Entrée de train d'impulsions	Réglez la consigne de fréquence sur la borne RP en utilisant un signal de train d'impulsions.

### ■ Sélection de la commande de démarrage (b1-02)

Réglez le paramètre b1-02 en fonction de la commande de démarrage utilisée.

b1-02	Source de la consigne	Entrée de commande de démarrage
0	Console numérique	Touches RUN et STOP de la console numérique
1	Entrée multifonction numérique	Entrée multifonction numérique
2	Comm. série	Communication série via le port RS422/485
3	Carte d'option	Carte d'option de communication

### ■ Temps d'accélération / décélération et courbes en S

Les paramètres C1-□□- permettent de définir quatre programmations pour les temps d'accélération et de décélération. Par défaut, les paramètres d'accélération / décélération C1-01/02 sont activés. Ajustez ces temps aux valeurs adéquates exigées pour l'application. Pour une accélération/décélération plus progressive, il est possible d'activer des courbes en S dans les paramètres C2-□□.

## ◆ Source de consigne et de commande de démarrage

Le variateur peut être commandé en mode LOCAL ou à distance (REMOTE).

État	Description
LOCAL	La commande marche/arrêt et la consigne de fréquence sont entrées sur la console du pavé numérique.
REMOTE	La commande de démarrage entrée dans le paramètre b1-02 et la source de consigne de fréquence entrée dans le paramètre b1-01 sont utilisées.

Si le variateur doit fonctionner en mode REMOTE, assurez-vous que les sources de la consigne de fréquence et de la commande de démarrage sont correctement définies dans les paramètres b1-01/02.

La LED de la touche LO/RE indique d'où la commande de démarrage provient.

LED LO/RE	Description
ALLUMÉE	La commande de démarrage est émise de la console.
ÉTEINTE	La commande de démarrage est émise d'une source différente de la console.

### ◆ Paramétrage E/S

**Remarque:** Les fonctions par défaut sont affichées dans le diagramme de connexion page 13.

#### ■ Entrées numériques multifonctions (H1-□□)

La fonction de chaque entrée numérique peut être attribuée dans les paramètres H1-□□.

#### ■ Sorties numériques multifonctions (H2-□□)

La fonction de chaque sortie numérique peut être attribuée dans les paramètres H2-□□. La valeur de ces paramètres se compose de 3 chiffres, où le chiffre du centre et de droite règlent la fonction et le chiffre de gauche règle le mode de sortie (0 : sortie normale, 1 : sortie inversée).

#### ■ Entrées multifonctions analogiques (H3-□□)

La fonction de chaque entrée analogique peut être assignée dans les paramètres H3-□□. Les entrées A1 et A3 sont réglées sur -10 à +10 V CC et l'entrée A2 sur 4-20 mA.

**REMARQUE:** Si vous devez basculer le signal d'entrée de l'entrée A2 entre tension et courant, assurez-vous que le commutateur DIP S1 se trouve dans la position adéquate et que le paramètre H3-09 est correctement configuré.

**REMARQUE:** Lorsque l'entrée analogique A3 est utilisée comme entrée PTC, réglez le commutateur DIP S4 sur PTC et le paramètre H3-06 = E.

#### ■ Sorties analogiques multifonctions (H4-□□)

Utilisez les paramètres H4-□□ pour configurer la valeur de sortie des sorties monitoring analogiques et pour ajuster les niveaux de tension de sortie. Lorsque vous modifiez les niveaux de signal dans le paramètre H4-07/08, assurez-vous que le cavalier S5 est correctement positionné.

### ◆ Test de marche

Exécutez les étapes suivantes pour démarrer la machine après que tous les paramètres de réglage ont été réalisés.

1. Faites tourner le moteur sans charge et vérifiez si toutes les entrées, sorties et enchaînements fonctionnent bien comme prévu.
2. Raccordez la charge au moteur.
3. Faites tourner le moteur en charge et assurez-vous qu'il ne se produit aucune vibration ni variation de vitesse et que le moteur ne cale pas.

Une fois les étapes ci-dessus réalisées, le variateur est opérationnel et capable d'exécuter les fonctions de base.

## 7 Fonctions spéciales A1000 Crane

Ce chapitre décrit les fonctions spéciales mises en œuvre dans le variateur A1000 Crane.

### ◆ Séquence de freinage (S1)

Pour que le frein s'ouvre et se ferme pendant que le variateur génère le couple nécessaire pour maintenir la charge en position stationnaire, la séquence de freinage du variateur A1000 Crane a été spécialement modifiée. Cette section décrit le fonctionnement de la séquence de freinage.

### ■ Séquence de démarrage

Lorsque le variateur reçoit une commande de démarrage, la procédure suivante doit être exécutée pour que le frein soit relâché.

1. Après avoir reçu la commande de démarrage, le variateur accélère jusqu'à la *fréquence de temporisation de freinage* **BF** (S1-03) avec le frein serré. Si la compensation de couple est activée, elle est appliquée pendant ce temps.
2. Lorsque les trois conditions ci-dessous sont remplies, le relais de *commande de relâchement du frein* **BR** se ferme, ce qui ouvre le frein. Le variateur attend de recevoir, dans un délai inférieur au paramètre S1-18, un signal de retour de *contrôle de relâchement du frein* **BX** de la part du circuit externe pour confirmer que le frein s'est ouvert, sinon un défaut de séquence de freinage (SE3) se produit.

Conditions à remplir avant le relâchement du frein (conditions de type ET)	
Fréquence de sortie du variateur	$\geq$ Fréquence de relâchement du frein (S1-01, -02)
Courant de sortie du variateur	$\geq$ Courant de relâchement du frein (S1-05, -06)
Couple de sortie du variateur	$\geq$ Couple de relâchement du frein (S1-07, -08) <1>

<1> Cette condition n'existe que dans les modes de commande vectorielle.

Si ces conditions ne sont pas remplies dans un délai inférieur au paramètre S1-17, un défaut de séquence de freinage (SE2) se produit. Si SE2 est désactivé, le variateur reste indéfiniment à la *fréquence de temporisation de freinage* **BF** (S1-03) en attendant que les conditions soient remplies et le frein reste fermé.

3. Lorsque le signal de *contrôle de relâchement du frein* **BX** est reçu, le variateur maintient la fréquence de sortie à la valeur *fréquence de temporisation de freinage* **BF** (S1-03) jusqu'à expiration du *délai de fermeture du frein* **BT** (S1-04). Ensuite, le variateur accélère jusqu'à la consigne de fréquence principale. Si **BT** est à zéro, le variateur suit une rampe directe jusqu'à la consigne de fréquence principale.

### ■ Séquence d'arrêt

Lorsque la commande de démarrage est retirée, la procédure suivante est exécutée avant la fermeture du frein.

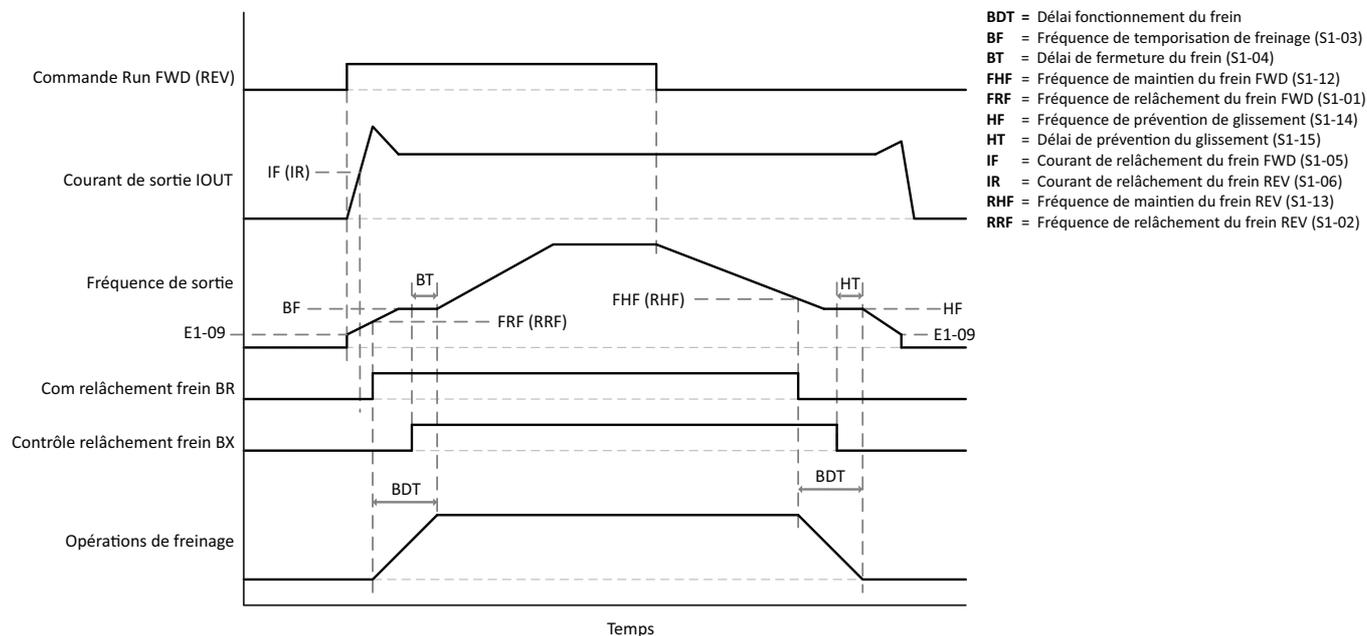
1. Lorsque la commande de démarrage est retirée, le variateur stoppe le moteur à l'aide de la méthode choisie en b1-03. Si la méthode d'arrêt par inertie est choisie, le frein se fermera immédiatement et la charge peut subir des à-coups soudains. Avec la rampe d'arrêt, le variateur décélérera en suivant la durée de rampe programmée jusqu'à ce que la *fréquence de prévention de glissement* **HF** (S1-14) soit atteinte, sauf en mode de commande CLV, où le variateur décélère jusqu'à la vitesse zéro.
2. Lorsque la fréquence de sortie atteint la *fréquence de maintien du frein* (S1-12, -13), le relais de *commande de relâchement du frein* **BR** s'ouvre, ce qui provoque la fermeture du frein. Le variateur s'attend à cesser de recevoir le signal de retour de *contrôle de relâchement du frein* **BX** de la part du circuit externe dans un délai inférieur au paramètre S1-19, sinon un défaut de séquence de freinage (SE4) se produit.
3. Le variateur maintient la fréquence au niveau de la *fréquence de prévention de glissement* **HF** (S1-14) jusqu'à expiration du *délai de prévention du glissement* **HT** (S1-15), puis suit une rampe de décélération jusqu'à la valeur la plus basse entre b2-01 et E1-09. Ce délai doit être assez long pour permettre au frein de se fermer complètement.

**Remarque:** Si la consigne de fréquence tombe en dessous de la *fréquence de relâchement du frein* (S1-01, -02) ou de la *fréquence de maintien du frein* (S1-12, -13) sans que la commande de démarrage soit levée, le variateur continuera à tourner à la plus élevée de ces deux fréquences. Si la consigne de fréquence est entrée par la borne analogique A1 et si le niveau de signal de cette borne est fixé à -10V - +10V (H3-01 = 1), la séquence d'arrêt est exécutée lorsque la consigne de fréquence tombe en dessous de la valeur définie au paramètre b2-01, ou bien lorsque la consigne de fréquence est égale à la fréquence de sortie minimale (E1-09) pendant plus de 100 ms. Par ailleurs, si H3-01 = 1, si une consigne de fréquence inférieure à E1-09 est entrée, la sortie du variateur sera interrompue (blocage en sortie) et le frein se fermera immédiatement.

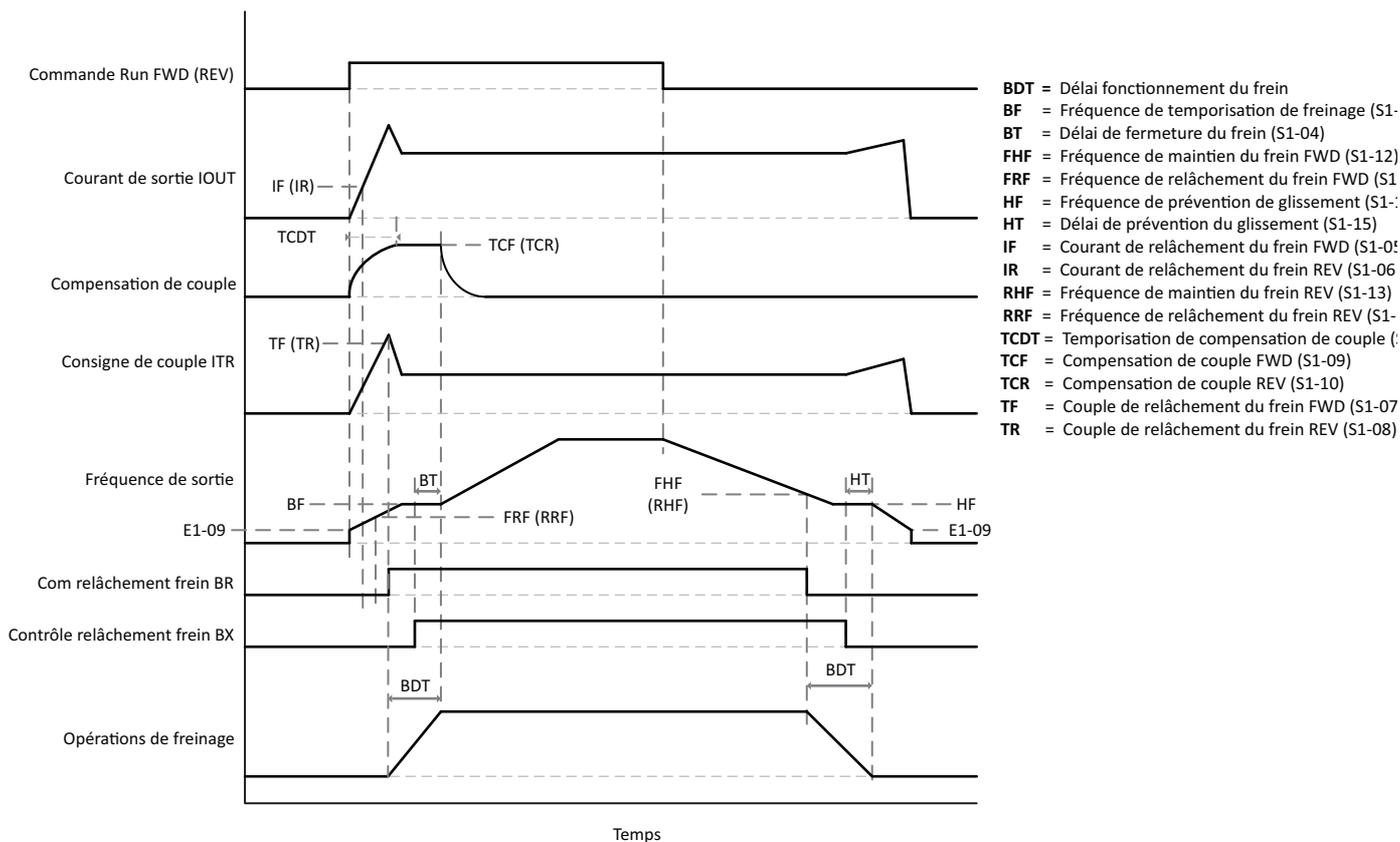
## ■ Chronogrammes

Cette section contient des chronogrammes de séquence de freinage pour chaque mode de commande. Dans ces chronogrammes, on suppose que la commande de démarrage et la consigne de fréquence sont entrées par les bornes du variateur et que la consigne de fréquence est constante et supérieure à la *fréquence de relâchement du frein* (S1-01, -02).

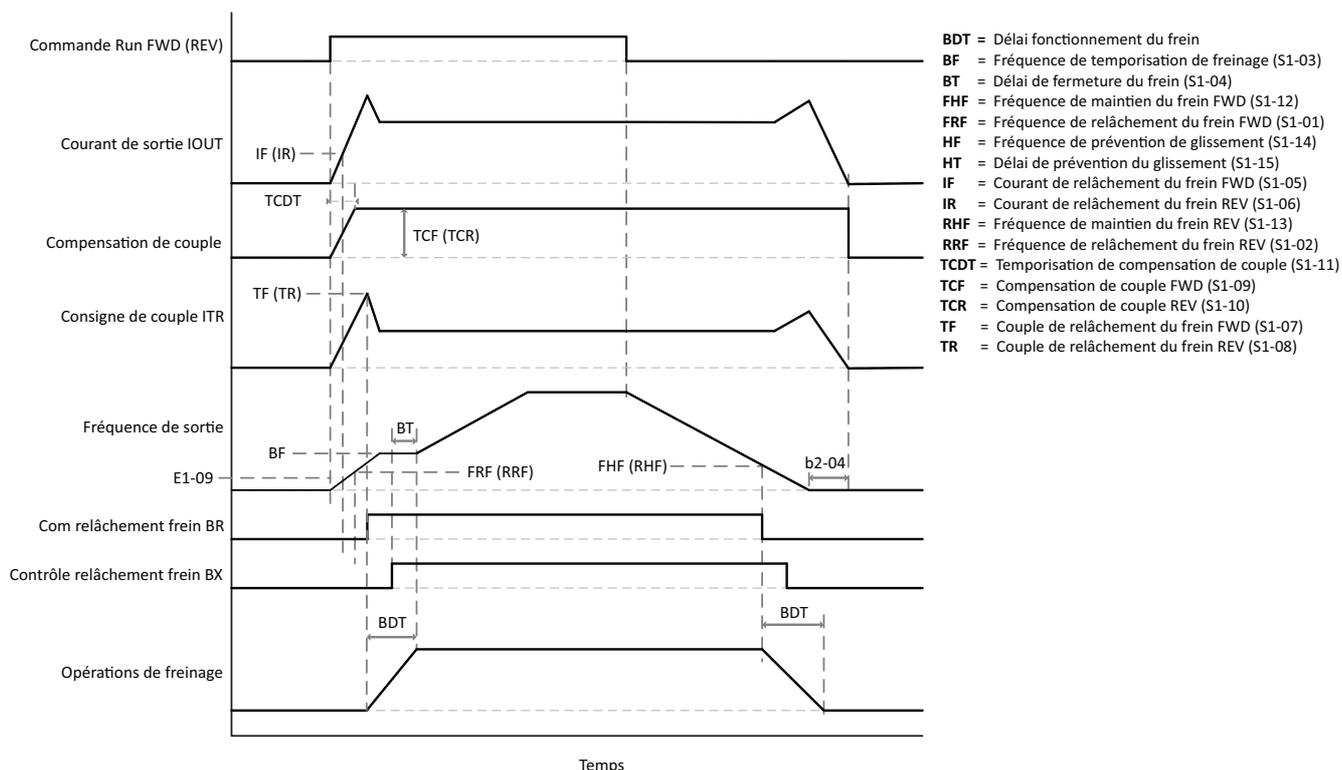
### Commande U/f (boucle ouverte ou fermée)



### Commande vectorielle en boucle ouverte



## Commande vectorielle en boucle fermée



- Remarque:**
1. Ce graphique suppose que le *délai de prévention du glissement HT* (S1-15) est fixé à zéro (réglage par défaut en mode CLV). La temporisation d'arrêt (b2-04) doit être réglée à la même valeur que le *délai de fonctionnement du frein*.
  2. La dernière condition remplie avant que le frein soit relâché est celle du *couple de relâchement du frein* (S1-07, -08). Pour que le frein soit relâché, peu importe dans quel ordre les conditions de la séquence de démarrage sont remplies.
  3. La *temporisation de compensation de couple* (S1-11) représente la durée nécessaire pour que la compensation de couple passe de 0 à 100 %. Si la compensation de couple est fixée à une valeur inférieure à 100 %, la temporisation est proportionnellement réduite.

### ■ Commutation sens avant/inverse

Dans les modes de commande sans retour codeur (boucle ouverte), le variateur ne peut pas commuter entre le sens avant et le sens inverse (passage par la vitesse zéro) sans activer le frein. Lorsqu'une commande de démarrage dans le sens opposé au sens actuel du variateur est entrée, l'ensemble de la séquence d'arrêt décrite précédemment est exécutée, et le variateur ne lance la séquence de démarrage que lorsque le frein est complètement fermé.

Dans les modes de commande à boucle fermée, le variateur peut basculer en permanence entre les sens avant (FWD) et inverse (REV) (passage par la vitesse zéro) sans activer le frein. Notez que dans certaines situations, le frein peut quand même être activé, surtout lorsque la fonction d'ajustement de la commande de démarrage est utilisée.

Le frein est actionné dans tous les modes de commande lors du passage entre le sens avant (FWD) et le sens inverse (REV) si la consigne de fréquence est inférieure à la *fréquence de relâchement du frein* (S1-01, -02).

### ◆ Ajustements de la commande de démarrage (S2)

Cette fonction permet de modifier la manière dont le variateur traite en interne les commandes de démarrage entrées, par exemple en appliquant une temporisation. Pour plus d'informations, consultez le Manuel d'application A1000 Crane.

### ◆ Fonction d'arrêt en cas d'impact (S3)

Si la charge reçoit un impact quelconque, cela peut déclencher un signal d'entrée numérique des circuits externes ou des capteurs vers le variateur. Si la commande de démarrage est également retirée, le variateur va monitorer la consigne de couple : si elle excède une valeur prédéfinie, le variateur sera stoppé. Pour que cette fonction soit activée, une entrée numérique multifonctions doit être programmée sur le paramètre 35 (*commande d'arrêt en cas d'impact*). Ne pas utiliser pour les applications dans lesquelles un impact n'entraîne pas une augmentation de la consigne de couple. Pour plus d'informations, consultez le Manuel d'application A1000 Crane.

### ◆ Fonction Ultra Lift (S4)

En fonction de la charge, le variateur A1000 Crane peut modifier la consigne de fréquence ou le taux d'accélération afin de raccourcir le temps de fonctionnement ou de protéger la charge. En modifiant les paramètres, cette fonction peut avoir deux effets différents. Avec la fonction Ultra Lift 1, le temps de cycle de la grue peut être raccourci lorsqu'une charge inférieure aux capacités de la grue est soulevée ou abaissée, en autorisant une consigne de fréquence plus haute. Avec la fonction Ultra Lift 2, le temps d'accélération est lissé afin de protéger une charge lourde et d'éviter que le moteur cale et que la charge glisse. Lorsque la fonction est activée, si le variateur détecte que la puissance de sortie a atteint un seuil prédéfini, le temps d'accélération est rééchelonné pour maintenir la puissance de sortie au maximum à cette valeur. Pour plus d'informations, consultez le Manuel d'application A1000 Crane.

### ◆ Détection de surcharge (S5)

À titre de protection, le variateur A1000 Crane incorpore une fonction de détection de surcharge. Lorsque le variateur détecte une charge trop importante, il peut modifier son comportement en fonction des paramètres définis. Cette section décrit les paramètres associés à la fonction de protection de surcharge. Il est important de noter que cette fonction est désactivée lorsque la commande de démarrage est entrée par la console numérique (b1-02 = 0), et ne s'active que lorsque le frein a été relâché. Deux conditions de détection de surcharge indépendantes peuvent être fixées.

Paramètre	Description	Plage de réglage	Réglage par défaut
S5-01	Sélection de fonctionnement Détection de surcharge 1	0 : désactivé 1 : détection lors de l'acquiescement vitesse. Alarme seulement, arrêt de l'accélération, le variateur continue à fonctionner. 2 : détection pendant la marche. Alarme seulement, arrêt de l'accélération, le variateur continue à fonctionner. 3 : détection lors de l'acquiescement vitesse. Alarme seulement, arrêt d'urgence avec la rampe C1-09 ramp, la commande de démarrage doit être supprimée puis rétablie. 4 : détection pendant la marche. Alarme seulement, arrêt d'urgence avec la rampe C1-09 ramp, la commande de démarrage doit être supprimée puis rétablie. 5 : détection lors de l'acquiescement vitesse. Défaut, arrêt du moteur par inertie. 6 : détection pendant la marche. Défaut, arrêt du moteur par inertie.	0
S5-02	Couple de détection de surcharge 1	0 - 300 %	150 %
S5-03	Temps de détection de surcharge 1	0,0 ~ 10,0 s	0,1 s
S5-04	Sélection de fonctionnement Détection de surcharge 2	Comme S5-01	0
S5-05	Couple de détection de surcharge 2	0 - 300 %	150 %
S5-06	Temps de détection de surcharge 2	0,0 ~ 10,0 s	0,1 s

Il est possible de déclencher l'une des sorties numériques multifonctions du variateur lorsqu'une situation de surcharge se produit, à l'aide des paramètres suivants :

Paramétrage H2- □□	Nom	Description
22	Détection de surcharge NO	Si les conditions de détection de surcharge 1 ou 2 sont remplies, le relais de sortie se ferme. Il reste fermé tant que l'écran de la console numérique affiche « OL5 ».
23	Détection de surcharge NF	Si les conditions de détection de surcharge 1 ou 2 sont remplies, le relais de sortie s'ouvre. Il reste ouvert tant que l'écran de la console numérique affiche « OL5 ».

**◆ Détection de surcouple (S6)**

À titre de protection, le variateur A1000 Crane incorpore une fonction de détection de surcouple. Lorsque le variateur détecte une consigne de couple ou de courant trop importante, il peut modifier son comportement en fonction des paramètres définis. Il est important de noter que cette fonction est désactivée lorsque la commande de démarrage est entrée par la console numérique (b1-02 = 0), et ne s'active que lorsque le frein a été relâché. Deux conditions de détection de surcouple indépendantes peuvent être fixées. Cette fonction est similaire à la fonction de détection de surcharge décrite plus haut. Pour plus d'informations, consultez le Manuel d'application A1000 Crane.

---

**◆ Fonction de limite de surcourse**

Une fonction de limite de surcourse a été intégrée dans le variateur A1000 Crane. Dans les applications horizontales, elle peut empêcher le chariot / conteneur de dépasser un emplacement prédéterminé, tandis que dans les applications de levage, elle empêche la charge d'être levée trop haut ou descendue trop bas. Cette fonction est contrôlée par les entrées numériques multifonctions qui peuvent être programmées dans le sens avant (FWD) / inverse (REV) et en contacts NO (normalement ouverts) ou NF (normalement fermés). Pour plus d'informations, consultez le Manuel d'application A1000 Crane.

---

**◆ Fonction de commutation moteur**

Le variateur A1000 Crane peut faire fonctionner deux moteurs en utilisant une séquence externe pour basculer de l'un à l'autre. Les fonctions du variateur sont limitées lorsqu'il pilote le second moteur. Pour plus d'informations, consultez le Manuel d'application A1000 Crane.

---

**◆ Commande de blocage en sortie externe**

Pour éviter un glissement ou une chute de la charge lorsqu'une commande de blocage en sortie externe est entrée et acquittée, la fonction a été modifiée par rapport au comportement standard. Dans le variateur A1000 Crane, lorsqu'une commande de blocage en sortie externe est reçue, le courant de sortie est interrompu pendant un minimum de 0,1 s et la sortie SFS est mise à zéro. Le frein est immédiatement actionné.

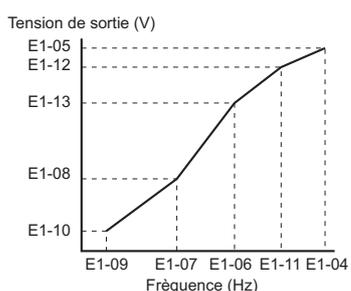
Lorsque la commande blocage en sortie est acquittée, il faut entrer une commande de démarrage pour redémarrer le variateur. Aucune recherche de vitesse ne sera effectuée et le variateur démarrera à partir de 0 Hz. Si la commande de blocage en sortie est acquittée, tant qu'aucune commande de démarrage n'est entrée, le variateur maintient le blocage en sortie.

## 8 Paramètres d'utilisation

Le tableau ci-dessous recense les principaux paramètres ; les paramètres par défaut sont en caractères gras. Vous trouverez la liste complète des paramètres dans le Manuel technique .

N°	Nom	Description
<b>Paramètres d'initialisation</b>		
A1-01	Sélection Niveau d'accès	0 : Afficher et paramétrer A1-01 et A1-04. Les paramètres U□-□□ peuvent également être affichés. 1 : Paramètres de l'utilisateur (accès à plusieurs paramètres sélectionnés par l'utilisateur, de A2-01 à A2-32) 2 : <b>Accès avancé (accès à l'affichage et au réglage de tous les paramètres)</b>
A1-02	Sélection du mode de commande	<b>0 : Commande U/f</b> 1 : Commande U/f avec PG 2 : Commande vectorielle en boucle ouverte 3 : Commande vectorielle en boucle fermée
A1-03	Paramètres d'initialisation	<b>0 : Pas d'initialisation</b> 1110 : Initialisation de l'utilisateur (les valeurs des paramètres doivent être stockées en utilisant le paramètre o2-03) 2220 : initialisation 2 fils 5550 : Réinitialisation après erreur oPE04
<b>Sélection du mode de fonctionnement</b>		
b1-01	Sélection de la consigne de fréquence 1	0 : Console numérique <b>1 : Entrées analogiques</b> 2 : MEMOBUS/Communication Modbus 3 : Option PCB 4 : Entrée de train d'impulsions (borne RP)
b1-02	Marche Sélection de commande 1	0 : Console numérique <b>1 : Sorties numériques</b> 2 : MEMOBUS/Communication Modbus 3 : Option PCB
b1-03	Sélection de la méthode d'arrêt	<b>0 : rampe d'arrêt</b> 1 : arrêt par inertie 2 : freinage par injection CC jusqu'à l'arrêt 3 : arrêt avec temporisation 9 : arrêt de positionnement simple
b1-04	Sélection du sens inverse	<b>0 : sens inverse activé.</b> 1 : sens inverse désactivé.
b1-14	Sélection de l'ordre des phases	<b>0 : standard</b> 1 : Inverser l'ordre des phases (inverse le sens de rotation du moteur)
<b>Freinage par injection CC</b>		
b2-01	Fréquence de départ du freinage par injection CC	Définit la fréquence à laquelle le freinage par injection CC démarre pendant la décélération lorsque le paramètre « Rampe d'arrêt » (b1-03 = 0) est sélectionné.
b2-02	Courant de freinage par injection CC	Définit le courant du freinage par injection CC en pourcentage du courant nominal du variateur.
b2-03	Durée de freinage par injection CC au démarrage	Définit la durée de freinage par injection CC (contrôle de vitesse nulle en mode CLV/PM) au démarrage. Désactivé quand il est réglé sur 0,00 seconde.

N°	Nom	Description
b2-04	Durée de freinage par injection CC à l'arrêt	Définit la durée du freinage par injection CC à l'arrêt.
<b>Accélération / décélération</b>		
C1-01	Temps d'accélération 1	Définit le temps mis pour accélérer de 0 à la fréquence maximale.
C1-02	Temps de décélération 1	Définit le temps mis pour décélérer la fréquence maximale à 0.
C1-03 à C1-08	Temps d'accélération/ décélération 2 à 4	Définit les temps d'accélération / décélération 2 à 4 (comme C1-01/02)
C2-01	Courbe en S au début de l'accélération	
C2-02	Courbe en S à la fin de l'accélération	
C2-03	Courbe en S au début de la décélération	
C2-04	Courbe en S à la fin de la décélération	
<b>Compensation de glissement</b>		
C3-01	Gain de compensation de glissement	Définit le gain pour la fonction de compensation de glissement du moteur 1.
C3-02	Délai primaire de compensation du glissement	Règle le délai de la fonction de compensation de glissement du moteur 1.
<b>Compensation de couple</b>		
C4-01	Gain de compensation du couple	Définit le gain pour la fonction d'élévation de couple (de tension) automatique afin d'obtenir un meilleur couple de démarrage. Utilisé pour le moteur 1.
C4-02	Délai primaire de compensation du couple	Définit la durée de filtre de compensation de couple.
<b>Fréquence porteuse</b>		
C6-01	Sélection de mode de charge du variateur	<b>0 : charge intensive (HD) pour applications à couple constant.</b>
C6-02	Sélection de la fréquence porteuse	1 : <b>2,0 kHz</b> 2 : 5,0 kHz 3 : 8,0 kHz 4 : 10,0 kHz 5 : 12,5 kHz 6 : 15,0 kHz 7 à E : pas de paramétrage possible F : Valeur définie par l'utilisateur (déterminée par C6-03 à C6-05)

N°	Nom	Description
<b>Consigne de fréquence</b>		
d1-01 à d1-16	Consigne de fréquence 1 à 16	Définit la consigne de fréquence du variateur. Les unités sont sélectionnées dans le paramètre o1-03.
d1-17	Consigne de fréquence pas-à-pas	Définit la consigne de fréquence pas-à-pas. Les unités sont sélectionnées dans le paramètre o1-03.
<b>Caractéristique U/f du Moteur</b>		
E1-01	Réglage de la tension d'entrée	Le réglage de ce paramètre doit être basé sur la tension d'alimentation. <b>AVERTISSEMENT !</b> Pour garantir le bon fonctionnement des fonctions de protection du variateur, la tension d'entrée de l'appareil (pas la tension du moteur) doit être réglée en E1-01. Le non-respect de ces instructions peut entraîner des dommages à l'équipement et/ou des blessures graves, voire mortelles.
E1-04	Fréquence de sortie maximum	<p>Ces paramètres ne s'appliquent que lorsque E1-03 est réglé sur F.</p> <p>Pour définir une courbe caractéristique U/f linéaire, définissez la même valeur pour les paramètres E1-07 et E1-09. Dans ce cas, le réglage de E1-08 sera ignoré. Veillez à ce que les quatre fréquences soient définies conformément à ces règles :</p> $E1-09 \leq E1-07 < E1-06 \leq E1-11 \leq E1-04$  <p>Remarque : Certains paramètres peuvent être indisponibles en fonction du mode de commande.</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>E1-07, E1-08 et E1-10 ne sont disponibles que dans les modes de commande suivants : commande U/f, U/f avec PG, vectorielle en boucle ouverte.</li> <li>E1-11, E1-12 et E1-13 ne sont disponibles que dans les modes de commande suivants : commande U/f, U/f avec PG, vectorielle en boucle ouverte ou fermée.</li> </ul>
E1-05	Tension maximum	
E1-06	Fréquence nominale	
E1-07	Fréquence de sortie intermédiaire	
E1-08	Tension de sortie intermédiaire	
E1-09	Fréquence de sortie minimum	
E1-10	Tension de sortie minimum	
E1-13	Tension nominale	
<b>Paramètres moteur 1</b>		
E2-01	Courant nominal du moteur	Définit le courant de pleine charge de la plaque signalétique du moteur en ampères. Réglage automatique pendant la mise au point automatique.
E2-02	Glissement moteur	Définit le glissement nominal du moteur. Réglage automatique pendant la mise au point automatique.
E2-03	Courant à vide moteur	Définit le courant à vide du moteur. Réglage automatique pendant la mise au point automatique.
E2-04	Nombre de pôles du moteur	Réglage du nombre de pôles du moteur. Réglage automatique pendant la mise au point automatique.

N°	Nom	Description
E2-05	Résistance moteur entre lignes	Définit la résistance entre phases du moteur en ohms. Réglage automatique pendant la mise au point automatique.
E2-06	Inductance de fuite moteur	Définit la chute de tension due à la inductance de fuite du moteur en pourcentage de la tension nominale du moteur. Réglage automatique pendant la mise au point automatique.
<b>Entrées numériques multifonctions</b>		
H1-03	Entrée numérique borne S3	Sélectionne la fonction de la borne S3. Le réglage par défaut est Défaut externe (24).
H1-04	Entrée numérique borne S4	Sélectionne la fonction de la borne S4. Le réglage par défaut est Réinitialisation défaut (14).
H1-05	Entrée numérique borne S5	Sélectionne la fonction de la borne S5. Le réglage par défaut est Contrôle de relâchement du frein (0).
H1-06	Entrée numérique borne S6	Sélectionne la fonction de la borne S6. Le réglage par défaut est Consigne de vitesse multi-étages 1 (3).
H1-07	Entrée numérique borne S7	Sélectionne la fonction de la borne S7. Le réglage par défaut est Consigne de vitesse multi-étages 2 (4).
H1-08	Entrée numérique borne S8	Sélectionne la fonction de la borne S8. Le réglage par défaut est Blocage en sortie externe NF. (9).
<b>Remarque :</b> Une liste des principales fonctions figure à la fin du tableau.		
<b>Sorties numériques multifonctions</b>		
H2-01	Sélection de fonction des bornes M1-M2	Définit la fonction de la sortie relais M1-M2. Le réglage par défaut est Contrôle de relâchement du frein (21).
H2-02	Sélection de fonction des bornes M3-M4	Définit la fonction de la sortie relais M3-M4. Le réglage par défaut est Pendant la marche (0).
H2-03	Sélection de fonction des bornes M5-M6	Définit la fonction de la sortie relais M5-M6. Le réglage par défaut est Acquiescement vitesse (2).
H2-06	Sélection de l'unité de sortie wattheures	Envoie une impulsion de 200 ms lorsque le compteur de wattheures augmente de l'unité sélectionnée. <b>0 : unité 0,1 kWh</b> 1 : unité 1 kWh 2 : unité 10 kWh 3 : unité 100 kWh 4 : unité 1000 kWh
<b>Remarque :</b> Une liste des principales fonctions figure à la fin du tableau.		
<b>Entrées multifonctions analogiques</b>		
H3-01	Sélection du niveau de signal borne A1	<b>0 : 0 à 10 V</b> 1 : -10 à 10 V
H3-02	Sélection de fonction borne A1	Définit la fonction de la borne A1.
H3-03	Gain borne A1	Réglage du niveau de la valeur d'entrée choisie pour H3-02 lorsqu'une tension de 10 V est appliquée à la borne A1.

## 8 Paramètres d'utilisation

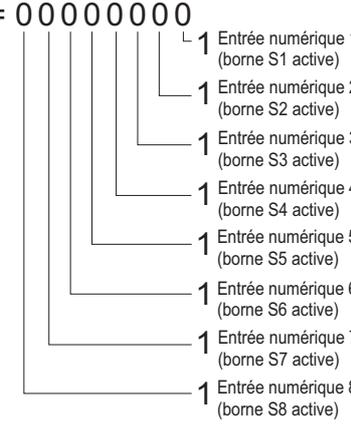
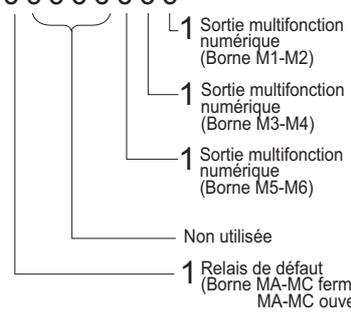
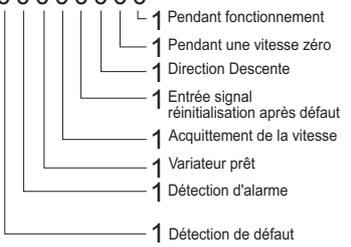
N°	Nom	Description
H3-04	Décalage borne A1	Réglage du niveau de la valeur d'entrée choisie pour H3-02 lorsqu'une tension de 0 V est appliquée à la borne A1.
H3-05	Sélection du niveau de signal borne A3	<b>0 : 0 à 10 V</b> 1 : -10 à 10 V
H3-06	Sélection de fonction borne A3	Définit la fonction de la borne A3.
H3-07	Gain borne A3	Réglage du niveau de la valeur d'entrée choisie pour H3-06 lorsqu'une tension de 10 V est appliquée à la borne A3.
H3-08	Décalage borne A3	Réglage du niveau de la valeur d'entrée choisie pour H3-06 lorsqu'une tension de 0 V est appliquée à la borne A3.
H3-09	Sélection du niveau de signal borne A2	0 : 0 à 10 V 1 : -10 à 10 V <b>2 : 4 à 20 mA</b> 3 : 0 à 20 mA Remarque : Utilisez le commutateur DIP S1 pour définir si la borne A2 reçoit un signal d'entrée de tension ou d'entrée de courant.
H3-10	Sélection de fonction borne A2	Définit la fonction de la borne A2.
H3-11	Gain borne A2	Réglage du niveau de la valeur d'entrée choisie pour H3-10 lorsqu'une tension de 10 V (20 mA) est appliquée à la borne A2.
H3-12	Décalage borne A2	Réglage du niveau de la valeur d'entrée choisie pour H3-10 lorsqu'une tension de 0 V (0 ou 4 mA) est appliquée à la borne A4.
H3-13	Constante de durée de filtre entrée analogique	Définit une constante de durée de filtre du délai primaire pour les bornes A1, A2 et A3. Utilisée pour le filtrage du bruit.
H3-14	Sélection activation de la borne Entrée analogique	Détermine laquelle des bornes d'entrée analogique s'active lorsque une entrée numérique programmée pour « Activer entrée analogique » (H1-□□ = C) est activée. 1 : Borne A1 uniquement 2 : Borne A2 uniquement 3 : Bornes A1 et A2 uniquement 4 : Borne A3 uniquement 5 : Bornes A1 et A3 6 : Bornes A2 et A3 <b>7 : Toutes les bornes activées</b>
<b>Entrées multifonctions analogiques</b>		
H4-01	Sélection monitoring borne FM des sorties analogiques multifonctions	Sélection des données qui seront délivrées à la borne FM de sortie analogique multifonctions. Définit le paramètre de monitoring souhaité aux chiffres disponibles dans U□-□□. Par exemple, entrez « 103 » pour U1-03.
H4-02	Gain borne FM des sorties analogiques multifonctions	Définit le niveau de signal à la borne FM équivalent à 100 % de la valeur de monitoring sélectionnée.

N°	Nom	Description
H4-03	Offset borne FM des sorties analogiques multifonctions	Définit le niveau de signal à la borne FM équivalent à 0 % de la valeur de monitoring sélectionnée.
H4-04	Sélection monitoring borne AM des sorties analogiques multifonctions	Sélection des données qui seront délivrées à la borne AM de sortie analogique multifonctions. Définit le paramètre de monitoring souhaité aux chiffres disponibles dans U□-□□. Par exemple, entrez « 103 » pour U1-03.
H4-05	Gain borne AM des sorties analogiques multifonctions	Définit le niveau de signal à la borne AM équivalent à 0 % de la valeur de monitoring sélectionnée.
H4-06	Offset borne AM des sorties analogiques multifonctions	Définit la valeur de décalage ajoutée au signal de sortie de la borne AM.
H4-07	Sélection niveau de signal borne FM des sorties analogiques multifonctions	<b>0 : 0 à 10 V</b> 1 : -10 à 10 V 2 : 4 à 20 mA
H4-08	Sélection niveau de signal borne AM des sorties analogiques multifonctions	<b>0 : 0 à 10 V</b> 1 : -10 à 10 V 2 : 4 à 20 mA
<b>Réglage Entrée de train d'impulsions (fréq.)</b>		
H6-02	Échelle entrée de train d'impulsions	Définit la fréquence de signal d'entrée sur la borne RP égale à 100 % de la valeur sélectionnée en H6-01.
H6-03	Gain Entrée de train d'impulsions	Définit le niveau de la valeur sélectionnée en H6-01 lorsqu'une fréquence de la valeur définie en H6-02 est entrée.
H6-04	Offset Entrée de train d'impulsions	Sélectionne le niveau de la valeur sélectionnée en H6-01 lorsque un signal d'entrée de 0 Hz est envoyé.
<b>Paramètres de sortie de train d'impulsions</b>		
H6-06	Sélection monitoring de train d'impulsions	Définit la fonction de sortie de monitoring de train d'impulsions (valeur de la partie □-□□ de U□-□□). Exemple : Pour sélectionner U5-01, définir 501.
H6-07	Échelle monitoring de train d'impulsions	Définit la fréquence du signal de sortie de la borne MP lorsque la valeur de monitoring est égale à 100 %. Pour que la sortie de monitoring de train d'impulsions soit égale à la fréquence de sortie, il faut que H6-06 soit à 102 et H6-07 à 0.

N°	Nom	Description	N°	Nom	Description
<b>Protection moteur</b>					
L1-01	Sélection Protection surcharge moteur	0 : désactivé <b>1 : moteur universel (refroidi par ventilateur standard)</b> 2 : moteur du variateur, plage de vitesse de 1:10 3 : moteur à commande vectorielle, plage de vitesse de 1:100 4 : moteur PM à couple variable 5 : moteur PM à commande de couple constante 6 : moteur universel (50 Hz) Le variateur peut ne pas assurer une protection lorsque plusieurs moteurs sont utilisés, même si la protection de surcharge est activée en L1-01. Réglez L1-01 à 0 et installez un relais thermique séparé pour chaque moteur.	L3-06	Niveau de protection anti-calage pendant la marche	Activée lorsque L3-05 est à 1 ou 2. 100 % correspond au courant nominal du variateur.
L1-02	Durée de protection de surcharge moteur	Définit la durée de protection (oL1) contre la surcharge thermique du moteur.	<b>Paramètres de séquence de freinage</b>		
<b>Protection anti-calage</b>			S1-01 S1-02	Fréquence de relâchement du frein FWD/REV	Définit la valeur de la fréquence de sortie à laquelle le frein est relâché lors du fonctionnement dans le sens avant (-01) ou inverse (-02).
L3-01	Sélection de la protection anti-calage à l'accélération	0 : désactivé. <b>1 : réglage habituel. L'accélération est mise en pause tant que le courant est supérieur à la valeur L3-02.</b> 2 : intelligente. Accélération la plus brève possible sans dépasser le niveau L3-02. Remarque : Le réglage 2 n'est pas disponible en mode OLV/PM.	S1-05 S1-06	Courant de relâchement du frein FWD/REV	Définit la valeur du courant de sortie en % du courant nominal du moteur à laquelle le frein est relâché lors du fonctionnement dans le sens avant (-05) ou inverse (-06).
L3-02	Niveau de protection anti-calage à l'accélération	Utilisé lorsque L3-01 = 1 ou 2. 100 % correspond au courant nominal du variateur.	S1-07 S1-08	Couple de relâchement du frein FWD/REV	Définit la valeur du couple de sortie en % du couple nominal du moteur à laquelle le frein est relâché lors du fonctionnement dans le sens avant (-07) ou inverse (-08). Disponible uniquement en mode de commande vectorielle.
L3-04	Sélection de la protection anti-calage à la décélération	<b>0 : désactivée. Décélération au taux actif. Un défaut ov peut se produire.</b> 1 : réglage habituel. La décélération est mise en pause lorsque la tension du bus CC dépasse le niveau de protection anti-calage. 2 : intelligente. Décélération la plus brève possible en évitant les défauts ov. 3 : protection anti-calage avec résistance de freinage. Protection anti-calage pendant la décélération activée en coordination avec le freinage dynamique. 4 : décélération par surexcitation. Décélération tout en augmentant le flux moteur. 5 : décélération par surexcitation 2. Ajustement du taux de décélération selon la tension du bus CC. 6 : activée. Décélération en ajustant le taux de décélération selon le courant de sortie et la tension du bus CC.	S1-09 S1-10	Compensation de couple FWD/REV	Définit la valeur de compensation du couple de sortie en % du couple nominal du moteur lors du fonctionnement dans le sens avant (-09) ou inverse (-10). Disponible uniquement en mode de commande vectorielle. Utilisé pour maintenir à la charge à faible vitesse.
L3-05	Sélection de la protection anti-calage pendant la marche	0 : désactivée. Le variateur tourne à une fréquence donnée. Une charge élevée peut causer une perte de vitesse. <b>1 : Durée de décélération 1. Utilise la durée de décélération définie en C1-02 pendant la protection anti-calage.</b> 2 : Durée de décélération 2. Utilise la durée de décélération définie en C1-04 pendant la protection anti-calage.	S1-12 S1-13	Fréquence de relâchement du frein FWD/REV	Définit la valeur de la fréquence de sortie à laquelle le frein est fermé lors du fonctionnement dans le sens avant (-12) ou inverse (-13).
			<b>Détection de surcharge</b>		
			S5-01	Sélection de fonctionnement Détection de surcharge 1	<b>0 : désactivé</b> 1 : Pendant acquittement vitesse. Accélération interdite, alarme seulement. 2 : Pendant la marche. Accélération interdite, alarme seulement 3 : Pendant acquittement vitesse. Décélérer jusqu'à l'arrêt avec durée d'arrêt rapide (C1-09). Alarme uniquement 4 : Pendant la marche. Décélérer jusqu'à l'arrêt avec durée d'arrêt rapide (C1-09). Alarme uniquement 5 : Pendant acquittement vitesse. Interruption du courant de sortie, défaut. 6 : Pendant la marche. Interruption du courant de sortie, défaut.
			S5-02	Détection de surcharge niveau 1	Définit le seuil de détection de surcharge moteur 1 en pourcentage du courant nominal (in U/f) ou du couple nominal (en commande vectorielle) du moteur.
			S5-03	Temps de détection de surcharge 1	Durée pendant laquelle la consigne de courant ou de couple doit dépasser le seuil de détection de surcharge niveau 1 avant que la fonction de détection de surcharge s'enclenche.

## 8 Paramètres d'utilisation

N°	Nom	Description
<b>Mise au point automatique moteur inductif</b>		
T1-01	Sélection-Mode Mise au point automatique	<b>0 : Mise au point automatique avec rotation</b> 1 : Mise au point automatique sans rotation 2 : Mise au point automatique de la résistance entre lignes sans rotation 3 : Mise au point automatique avec rotation pour commande U/f (nécessaire pour le mode d'économie d'énergie et la recherche de vitesse par estimation) 4 : Mise au point automatique sans rotation 8 : Réglage de l'inertie (effectuer une mise au point automatique avec rotation au préalable) 9 : Mise au point du gain ASR (effectuer une mise au point automatique avec rotation au préalable)
T1-02	Puissance nominale moteur	Réglage de la puissance nominale du moteur indiquée sur la plaque signalétique.
T1-03	Tension nominale moteur	Réglage de la tension nominale du moteur indiquée sur la plaque signalétique.
T1-04	Courant nominal moteur	Réglage du courant nominal du moteur indiqué sur la plaque signalétique.
T1-05	Fréquence nominale moteur	Réglage de la fréquence nominale du moteur indiquée sur la plaque signalétique
T1-06	Nombre de pôles du moteur	Réglage du nombre de pôles du moteur indiqué sur la plaque signalétique.
T1-07	Vitesse nominale moteur	Réglage de la vitesse nominale du moteur indiquée sur la plaque signalétique.
T1-08	PG Nombre d'impulsions par tour	Définit le nombre d'impulsions par tour du générateur d'impulsions / codeur (PG).
T1-09	Courant à vide moteur (Mise au point automatique sans rotation)	Définit le courant à vide du moteur. Une fois que vous avez défini la capacité moteur en T1-02 et le courant nominal moteur en T1-04, ce paramètre affiche automatiquement le courant à vide pour un moteur YASKAWA quadripolaire standard. Saisissez le courant à vide indiqué sur le rapport d'essai du moteur.
T1-10	Glissement moteur (Mise au point automatique sans rotation)	Définit le glissement nominal du moteur. Une fois que vous avez défini la capacité moteur en T1-02, ce paramètre affiche automatiquement le glissement d'un moteur YASKAWA quadripolaire standard. Saisissez le glissement moteur indiqué sur le rapport d'essai du moteur.
T1-11	Perte de fer du moteur	Définit la perte de fer utilisée pour déterminer le coefficient d'économie d'énergie. Cette valeur est définie en E2-10 (perte de fer du moteur) à la mise sous tension. Si T1-02 est modifié, une valeur par défaut adaptée à la capacité moteur saisie s'affiche.

Monitorage	Description
U1-01	Consigne de fréquence (Hz)
U1-02	Fréquence de sortie (Hz)
U1-03	Courant de sortie (A)
U1-05	Vitesse du moteur (Hz)
U1-06	Consigne de tension de sortie (V AC)
U1-07	Tension de bus CC (Vcc)
U1-08	Puissance de sortie (kW)
U1-09	Valeur de consigne Couple (en % du couple nominal du moteur)
U1-10	Indique l'état des bornes d'entrée. <b>U1-10 = 00000000</b>  <ul style="list-style-type: none"> <li>1 Entrée numérique 1 (borne S1 active)</li> <li>1 Entrée numérique 2 (borne S2 active)</li> <li>1 Entrée numérique 3 (borne S3 active)</li> <li>1 Entrée numérique 4 (borne S4 active)</li> <li>1 Entrée numérique 5 (borne S5 active)</li> <li>1 Entrée numérique 6 (borne S6 active)</li> <li>1 Entrée numérique 7 (borne S7 active)</li> <li>1 Entrée numérique 8 (borne S8 active)</li> </ul>
U1-11	Indique l'état des bornes de sortie. <b>U1-11 = 00000000</b>  <ul style="list-style-type: none"> <li>1 Sortie multifonction numérique (Borne M1-M2)</li> <li>1 Sortie multifonction numérique (Borne M3-M4)</li> <li>1 Sortie multifonction numérique (Borne M5-M6)</li> <li>Non utilisée</li> <li>1 Relais de défaut (Borne MA-MC fermée MA-MC ouverte)</li> </ul>
U1-12	Indique l'état de fonctionnement du variateur. <b>U1-12 = 00000000</b>  <ul style="list-style-type: none"> <li>1 Pendant fonctionnement</li> <li>1 Pendant une vitesse zéro</li> <li>1 Direction Descente</li> <li>1 Entrée signal réinitialisation après défaut</li> <li>1 Acquiescement de la vitesse</li> <li>1 Variateur prêt</li> <li>1 Détection d'alarme</li> <li>1 Détection de défaut</li> </ul>
U1-13	Niveau d'entrée borne A1
U1-14	Niveau d'entrée borne A2
U1-15	Niveau d'entrée borne A3
U1-16	Fréquence de sortie après démarrage progressif
U1-18	Paramètre d'erreur de programmation (oPE)
U1-24	Monitoring des impulsions d'entrée
<b>Suivi des défauts</b>	
U2-01	Défaut actuel
U2-02	Défaut précédent
U2-03	Consigne de fréquence lorsque le dernier défaut est survenu

Monitorage	Description
U2-04	Fréquence de sortie lorsque le dernier défaut est survenu
U2-05	Courant de sortie lorsque le dernier défaut est survenu
U2-06	Vitesse du moteur lorsque le dernier défaut est survenu
U2-07	Tension de sortie lorsque le dernier défaut est survenu
U2-08	Tension Bus CC lorsque le dernier défaut est survenu
U2-09	Puissance de sortie lorsque le dernier défaut est survenu
U2-10	Consigne de couple lorsque le dernier défaut est survenu
U2-11	État des bornes d'entrée lorsque le dernier défaut est survenu
U2-12	État des bornes de sortie lorsque le dernier défaut est survenu
U2-13	État de fonctionnement du variateur lorsque le dernier défaut est survenu
U2-14	Durée de fonctionnement cumulée lorsque le dernier défaut est survenu
U2-15	Consigne de vitesse après démarrage progressif lorsque le dernier défaut est survenu
U2-16	Courant d'axe q du moteur lorsque le dernier défaut est survenu
U2-17	Courant d'axe d du moteur lorsque le dernier défaut est survenu
U2-20	Température du dissipateur thermique au moment du défaut précédent
<b>Historique des défauts</b>	
U3-01 à U3-04	Premier au quatrième défaut le plus récent
U3-05 à U3-10	Cinquième au dixième défaut le plus récent
U3-11 à U3-14	Durée de fonctionnement cumulée au moment du premier au quatrième défaut le plus récent
U3-15 à U3-20	Durée de fonctionnement cumulée au moment du cinquième au dixième défaut le plus récent
REMARQUE : Les défauts suivants ne sont pas enregistrés dans le journal des défauts. CPF00 à 03, Uv1, et Uv2	

Sél. E/S num.	Description
E	défaut
F	Borne non utilisée
10	Défaut mineur (alarme) (ON : alarme affichée)
21	Commande de relâchement du frein
22	Détection de surcharge NO

Sél. E/S num.	Description
<b>Sélection des fonctions pour les entrées numériques</b>	
0	Contrôle de relâchement du frein
3	Consigne de vitesse multi-étages 1
4	Consigne de vitesse multi-étages 2
5	Consigne de vitesse multi-étages 3
6	Sélection de consigne pas à pas (prioritaire sur la consigne de vitesse multi-étages)
7	Sélection temps d'accélération/décélération 1
F	Borne non utilisée
14	Réinitialisation après défaut (réinitialisation lors de la mise en marche)
17	Arrêt d'urgence NF
20 à 2F	Défaut externe ; type d'entrée : contact NO / contact NF, mode de détection : normal/pendant le fonctionnement
<b>Sélection de fonctions Sorties numériques</b>	
0	Pendant le fonctionnement (MARCHE : la commande RUN est sur MARCHE ou la tension est délivrée)
1	Vitesse zéro
2	Acquittement vitesse 1
6	Variateur prêt

## 9 Dépannage

### ◆ Défauts généraux et alarmes

Les messages d'erreur et d'alarme signalent les problèmes survenant au niveau du variateur et de la machine.

Une alarme est indiquée par un code sur l'affichage des données, et la LED ALM clignote. La sortie du variateur n'est pas nécessairement désactivée.

Un défaut est indiqué par un code sur l'affichage des données, et la LED ALM s'allume. La sortie du variateur est alors immédiatement coupée et le moteur s'arrête par inertie.

Pour supprimer une alarme ou réinitialiser un défaut, déterminez-en la cause, éliminez-la, puis réinitialisez le variateur en appuyant sur la touche Reset de la console ou en réinitialisant l'alimentation.

Cette liste ne contient que les principaux défauts et alarmes. Une liste complète des alarmes et défauts figure dans le Manuel Technique .

Affichage numérique	déf	alm	Cause	Mesure corrective
Blocage en sortie bb	○		Le blocage en sortie logiciel est affecté à une entrée numérique et celle-ci est inactive. Le variateur refuse la commande RUN.	<ul style="list-style-type: none"> <li>Vérifiez la sélection de la fonction des entrées numériques.</li> <li>Vérifiez la séquence du contrôleur en amont.</li> </ul>
Défaut de commande CF		○	En mode de commande vectorielle en boucle ouverte, la limite de couple a été atteinte pendant au moins 3 s pendant la décélération. <ul style="list-style-type: none"> <li>L'inertie de la charge est trop importante.</li> <li>La limite de couple est trop basse.</li> <li>Les paramètres moteur sont erronés</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Vérifiez la charge.</li> <li>Réglez la limite de couple à la valeur la plus appropriée (L7-01 à L7-04).</li> <li>Vérifiez les paramètres moteur</li> </ul>
Défaut Circuit de commande CPF02 à CPF24		○	Le circuit de commande du variateur a un problème.	<ul style="list-style-type: none"> <li>Débranchez puis rebranchez le variateur.</li> <li>Démarrez le variateur.</li> <li>Remplacez le variateur si le défaut se reproduit.</li> </ul>
Défaut Circuit de commande CPF25		○	Aucun bornier n'est connecté à la carte de commande.	<ul style="list-style-type: none"> <li>Vérifiez que la carte de borniers est installée correctement.</li> <li>Démontez puis remontez la carte de borniers.</li> <li>Remplacez le variateur.</li> </ul>
Réinitialisation impossible CrST	○		Une réinitialisation après défaut a été entrée pendant que la commande de démarrage était active.	Désactivez la commande de démarrage et réinitialisez le variateur.
Défaut externe option EF0	○	○	Le contrôleur en amont a provoqué un défaut externe via une carte d'option.	<ul style="list-style-type: none"> <li>Déterminez la cause, procédez à une réinitialisation après défaut et redémarrez le variateur.</li> <li>Vérifiez le programme du contrôleur en amont.</li> </ul>
Défaut externe EF	○		Des commandes marche avant et marche inverse ont été entrées simultanément pendant plus de 500 ms. Cette alarme arrête le moteur en cours.	<ul style="list-style-type: none"> <li>Vérifiez la séquence et assurez-vous que les entrées marche avant et marche inverse ne peuvent pas être activées en même temps.</li> </ul>
Défauts externes EF1 à EF8	○	○	<ul style="list-style-type: none"> <li>Un périphérique a déclenché un défaut externe via une des entrées numériques S1 à S8.</li> <li>La configuration des entrées numériques est erronée.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Déterminez la raison pour laquelle le périphérique a déclenché le défaut externe. Éliminez la cause, puis procédez à une réinitialisation après défaut.</li> <li>Vérifiez les fonctions assignées aux entrées numériques.</li> </ul>
Défaut de masse GF		○	<ul style="list-style-type: none"> <li>Le courant de fuite à la terre a dépassé 50 % du courant nominal du variateur.</li> <li>L'isolation des câbles ou du moteur est endommagée.</li> <li>Capacité de fuite excessive à la sortie du variateur.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Vérifiez qu'il n'y a ni court-circuit, ni défaut d'isolation au niveau du câblage de sortie et du moteur. Remplacez les pièces défectueuses le cas échéant.</li> <li>Diminuez la fréquence porteuse.</li> </ul>

Affichage numérique	déf	alm	Cause	Mesure corrective
Arrêt de sécurité Hbb	○		Les deux entrées d'arrêt de sécurité sont ouvertes. La sortie du variateur a été désactivée et le moteur ne peut pas démarrer.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez pourquoi la sécurité du contrôleur en amont a désactivé le variateur. Éliminez la cause et redémarrez.</li> <li>• Vérifiez le câblage.</li> <li>• Si la fonction d'arrêt de sécurité n'est pas utilisée pour la norme ISO 13849-1, catégorie 3 PLd, et CEI 61508, SIL2 ou pour désactiver le variateur, les bornes HC, H1, H2 doivent être reliées.</li> </ul>
Défaut d'arrêt de sécurité HbbF	○		La sortie du variateur est désactivée lorsqu'une seule des entrées d'arrêt de sécurité est ouverte. (normalement, les deux signaux d'entrée H1 et H2 devraient être ouverts) <ul style="list-style-type: none"> <li>• Un canal comporte un défaut interne et n'est pas désactivé, alors que le signal externe est supprimé.</li> <li>• Un seul canal est désactivé par le contrôleur en amont.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez le raccordement du contrôleur en amont et assurez-vous que les deux signaux sont configurés correctement par le contrôleur.</li> <li>• Si l'alarme reste affichée bien que les signaux soient correctement configurés, remplacez le variateur.</li> </ul>
Perte de phase en sortie PF		○	Le câble de sortie est débranché ou l'enroulement du moteur est endommagé. Les fils de sortie du variateur sont débranchés. Le moteur est trop petit (moins de 5 % du courant du variateur)	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez le câblage du moteur.</li> <li>• Assurez-vous que toutes les vis du bornier sont bien serrées.</li> <li>• Vérifiez la puissance du moteur et du variateur.</li> </ul>
Surintensité oC		○	Court-circuit ou défaut à la terre à la sortie du variateur La charge est trop importante. Les temps d'accélération/décélération sont trop courts. Les caractéristiques du moteur ou les paramètres de la caractéristique U/f sont erronées. Un relais de protection moteur à la sortie a été basculé.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez qu'il n'y a ni court-circuit, ni défaut d'isolation au niveau du câblage de sortie et du moteur. Remplacez les pièces défectueuses.</li> <li>• Vérifiez que la machine n'est pas endommagée (engrenages etc.) et réparez les pièces concernées le cas échéant.</li> <li>• Vérifiez les réglages relatifs aux paramètres du variateur</li> <li>• Vérifiez la commande du contacteur du moteur.</li> </ul>
Surchauffe du dissipateur thermique oH ou oH1	○	○	La température ambiante est trop élevée. Le ventilateur ne marche plus. Le dissipateur thermique est sale. L'arrivée d'air du dissipateur thermique est obstruée.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez la température ambiante et installez des dispositifs de refroidissement si nécessaire.</li> <li>• Vérifiez le ventilateur du variateur.</li> <li>• Nettoyez le dissipateur thermique.</li> <li>• Vérifiez l'écoulement d'air autour du dissipateur thermique.</li> </ul>
Surcharge Moteur oL1		○	La charge du moteur est trop élevée. Le moteur fonctionne à vitesse réduite avec une lourde charge. Les cycles d'accélération/décélération sont trop courts. Le courant nominal du moteur est mal paramétré.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Réduisez la charge du moteur.</li> <li>• Utilisez un moteur avec un refroidissement externe, et définissez le moteur correct dans le paramètre L1-01.</li> <li>• Vérifiez les séquences.</li> <li>• Vérifiez le réglage du courant nominal du moteur.</li> </ul>
Surcharge Variateur oL2		○	La charge est trop importante. La charge est trop élevée. Couple trop élevé à basse vitesse.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez la charge.</li> <li>• Assurez-vous que le variateur est suffisamment puissant pour la charge.</li> <li>• La capacité de surcharge est réduite à basse vitesse. Diminuez la charge ou utilisez un variateur plus puissant.</li> </ul>
Détection de surcouple 1 oL3	○	○	La charge est trop lourde pour la grue. Le seuil de détection de surcouple 1 est trop bas. La durée de détection de surcouple 1 est trop courte.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez la charge de la grue.</li> <li>• Corrigez le niveau de détection de surcouple dans le paramètre S6-02.</li> <li>• Corrigez la durée de détection de surcouple dans le paramètre S6-03.</li> </ul>
Détection de surcouple 2 oL4	○	○	La charge est trop lourde pour la grue. Le seuil de détection de surcouple 2 est trop bas. La durée de détection de surcouple 2 est trop courte.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez la charge de la grue.</li> <li>• Corrigez le niveau de détection de surcouple dans le paramètre S6-05.</li> <li>• Corrigez la durée de détection de surcouple dans le paramètre S6-06.</li> </ul>
Détection de surcharge oL5	○	○	La charge est trop lourde pour la grue. Le seuil de détection de surcharge est trop bas. La durée de détection de surcharge est trop courte.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez la charge de la grue.</li> <li>• Corrigez le niveau de détection de surcharge dans les paramètres S5-02 et/ou S5-05.</li> <li>• Corrigez la durée de détection de surcharge dans les paramètres S5-03 et/ou S5-06.</li> </ul>

## 9 Dépannage

Affichage numérique	déf	alm	Cause	Mesure corrective
Défaut Ultra Lift 2 oL6	○	○	La fréquence de sortie du variateur est supérieure à la fréquence d'activation Ultra Lift 2 et la puissance de sortie dépasse le niveau fixé en S4-16 (niveau de détection de défaut Ultra Lift 2) pendant une durée supérieure au paramètre S4-16 (durée de détection de défaut Ultra Lift 2).	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez la charge de la grue.</li> <li>• Corrigez les valeurs de défaut Ultra Lift 2 dans les paramètres S4-15 et S4-16.</li> </ul>
Surtension CC ov	○	○	La tension de bus CC est trop élevée. Le temps de décélération est trop court. La protection anti-calage est désactivée. Le hacheur / la résistance de freinage est endommagé(e). La commande du moteur est instable en Mode vectoriel boucle ouverte (OLV). Tension d'entrée trop élevée	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Augmentez le temps de décélération.</li> <li>• Activez la protection anti-calage dans le paramètre L3-04.</li> <li>• Assurez-vous que la résistance et le hacheur de freinage fonctionnent correctement.</li> <li>• Vérifiez les paramètres du moteur et réglez la compensation de couple et la compensation de glissement si nécessaire.</li> <li>• Assurez-vous que la tension d'alimentation est conforme aux spécifications.</li> </ul>
Perte de phase à l'entrée LF		○	Chute de tension à l'entrée ou différence de phase. Une des phases d'entrée est perdue. Câbles mal fixés à l'entrée du variateur.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez l'alimentation.</li> <li>• Assurez-vous que tous les câbles sont correctement fixés à la borne correspondante.</li> </ul>
Défaut du transistor de freinage rr		○	Le transistor de freinage interne est en panne	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Coupez puis rétablissez l'alimentation.</li> <li>• Remplacez le variateur si le défaut se reproduit.</li> </ul>
Défaut de séquence de freinage 1 SE1		○	Deux commandes de démarrage en sens avant et en sens inverse ont été reçues simultanément.	Vérifiez les paramètres du contrôleur et les circuits externes.
Défaut de séquence de freinage 2 SE2		○	Le variateur a reçu une commande de démarrage, mais les conditions de relâchement du frein n'ont pas été remplies avant l'expiration du délai fixé au paramètre S1-17. Le moteur n'est pas correctement branché. Le courant de relâchement du frein (S1-06, -06) et/ou le couple de relâchement du frein couple (S1-07, -08) sont trop élevés.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez le raccordement du moteur.</li> <li>• Diminuez le courant et/ou le couple de relâchement du frein en fonction de la charge.</li> <li>• Augmentez la durée de détection des défauts de séquence de freinage 2 au paramètre S1-17</li> </ul>
Défaut de séquence de freinage 3 SE3		○	Le variateur a envoyé une commande de relâchement du frein, mais n'a pas reçu le signal de contrôle de relâchement du frein avant le délai fixé en S1-18. Erreur de séquence dans le circuit de freinage externe. Le temps de réponse du signal en retour du circuit de freinage externe est trop long.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez le circuit de freinage externe.</li> <li>• Augmentez la durée de détection des défauts de séquence de freinage 3 au paramètre S1-18 ou diminuez le délai de réponse du signal de retour.</li> </ul>
Défaut de séquence de freinage 4 SE4		○	Le variateur a reçu un signal en retour de contrôle de relâchement du frein sans avoir émis une commande de relâchement du frein. Erreur de séquence dans le circuit de freinage externe.	Vérifiez le circuit de freinage externe.
Sous-tension CC Uv1	○	○	La tension du bus CC a chuté sous le seuil de détection de sous-tension (L2- 05). Défaut d'alimentation ou perte de l'une des phases d'entrée. L'alimentation est trop faible.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez l'alimentation.</li> <li>• Assurez-vous que l'alimentation est suffisante.</li> </ul>
Sous-tension contrôleur Uv2		○	La tension d'alimentation du contrôleur est trop faible.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Débranchez puis rebranchez le variateur. Vérifiez si le défaut se reproduit.</li> <li>• Remplacez le variateur si le défaut se reproduit.</li> </ul>
Défaut circuit de charge CC Uv3		○	Le circuit de charge du bus CC est endommagé.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Débranchez puis rebranchez le variateur. Vérifiez si le défaut se reproduit.</li> <li>• Remplacez le variateur si le défaut se reproduit.</li> </ul>

## ◆ Erreurs de programmation de la console numérique

Une erreur de programmation de la console numérique (oPE) est signalée à l'écran lorsqu'un paramètre non autorisé est programmé ou lorsqu'un paramétrage particulier est inapproprié. Lorsqu'une erreur oPE s'affiche, appuyez sur la touche ENTER pour afficher U1-18 (paramètre d'erreur oPE). Le moniteur affiche alors le paramètre à l'origine de l'erreur oPE.

Affichage numérique	Cause	Mesure corrective
oPE01	La capacité du variateur et la valeur fixée pour o2-04 ne correspondent pas.	Corrigez la valeur de o2-04.
oPE02	Les paramètres ont été définis en-dehors de la plage de configuration autorisée.	Paramétrez les valeurs adéquates.
oPE03	Les contacts d'entrées multifonction H1-01 à H1-08 ont des paramètres contradictoires. <ul style="list-style-type: none"> <li>• Une même fonction est assignée à deux entrées (ceci exclut « Défaut externe » et « Inutilisée »).</li> <li>• Des fonctions d'entrée qui exigent le réglage d'autres fonctions d'entrée ont été configurées seules.</li> <li>• Des fonctions d'entrée dont l'utilisation simultanée est interdite ont été paramétrées.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Corrigez les réglages inappropriés.</li> <li>• Pour plus d'informations, reportez-vous au Manuel technique.</li> </ul>
oPE05	<ul style="list-style-type: none"> <li>• La source de commande de démarrage (b1-02) ou la source de la consigne de fréquence (b1-01) est configurée sur 3, mais aucune carte d'option n'est installée.</li> <li>• La source de consigne de fréquence est réglée sur l'entrée d'impulsions mais H6-01 n'est pas à 0.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Installez la carte d'option requise.</li> <li>• Corrigez les valeurs de b1-01 et b1-02.</li> </ul>
oPE07	Les paramètres des entrées analogiques multifonctions H3-02 et H3-10 sont contradictoires. <ul style="list-style-type: none"> <li>• La même valeur est fixée pour H3-02 et H3-10 (sauf pour les réglages 0 et F)</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Corrigez les réglages inappropriés.</li> <li>• Pour plus d'informations, reportez-vous au Manuel technique.</li> </ul>
oPE08	Une fonction non autorisée dans le mode de commande choisi a été définie (peut s'afficher après un changement de mode de contrôle).	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Corrigez les réglages inappropriés.</li> <li>• Pour plus d'informations, reportez-vous au Manuel technique.</li> </ul>
oPE10	Les valeurs de la caractéristique U/f sont incorrectes.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez les valeurs choisies pour la caractéristique U/f.</li> <li>• Pour plus d'informations, reportez-vous au Manuel technique.</li> </ul>
oPE11	Les limites supérieure/inférieure de fréquence porteuse sont incorrectes.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez les paramètres de fréquence porteuse (paramètres C6).</li> <li>• Pour plus d'informations, reportez-vous au Manuel technique.</li> </ul>
oPE18	L'une des erreurs de paramétrage suivantes s'est produite pendant que la mise au point en ligne était activée en mode OLV (A1-02 = 2) : <ul style="list-style-type: none"> <li>• E2-02 a été réglé à moins de 30 % de la valeur par défaut d'origine</li> <li>• E2-06 a été réglé à moins de 50 % de la valeur par défaut d'origine</li> <li>• E2-03 = 0</li> </ul>	Vérifiez que les paramètres E2-02, E2-03, et E2-06 sont correctement définis.
oPE22	Erreur de paramétrage de la séquence de freinage : <ul style="list-style-type: none"> <li>• Délai de fermeture du frein (S1-04) <math>\neq</math> 0 et fréquence de relâchement du frein (S1-01, -02) <math>\leq</math> fréquence de temporisation de freinage (S1-03)</li> <li>• Délai de prévention du glissement (S1-15) <math>\neq</math> 0 et fréquence de maintien du frein (S1-12, -13) <math>\geq</math> fréquence de prévention du glissement (S1-14)</li> <li>• La fonction d'arrêt en cas d'impact (H1-□□=35) a été assignée à une entrée numérique et la fréquence d'arrêt en cas d'impact (S3-01) <math>&gt;</math> fréquence de maintien du frein (S1-12, -13)</li> <li>• Le contrôle de relâchement du frein est affecté à une entrée numérique (H1-□□=0) et la commande de relâchement du frein n'a pas été affectée à une sortie numérique (H2-□□=21).</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Corrigez les réglages inappropriés.</li> <li>• Consultez le Manuel d'application A1000 Crane pour plus de détails.</li> </ul>

Affichage numérique	Cause	Mesure corrective
oPE23	<p>En mode vectoriel, l'un des paramètres suivants est supérieur à la limite de couple (L7-01, -02) :</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• couple de relâchement du frein (S1-07, -08)</li> <li>• couple de détection d'arrêt en cas d'impact (S3-03, -04)</li> <li>• couple de détection Ultra Lift 1 (S4-04, -05)</li> <li>• niveau de détection de surcharge (S5-02, -05)</li> <li>• niveau de détection de surcouple (S6-02, -05)</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Corrigez les réglages inappropriés.</li> <li>• Consultez le Manuel d'application A1000 Crane pour plus de détails.</li> </ul>

### ◆ Erreurs à la mise au point automatique

Affichage numérique	Cause	Mesure corrective
Er-01	<p>Défaut des caractéristiques du moteur</p> <p>Les caractéristiques du moteur qui ont été entrées ne sont pas valables (par exemple, la fréquence nominale et la vitesse nominale ne sont pas compatibles).</p>	Saisissez à nouveau les caractéristiques et procédez de nouveau à la mise au point automatique.
Er-02	<p>Défaut mineur</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Le câblage est incorrect.</li> <li>• La charge est trop importante.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez le câblage.</li> <li>• Vérifiez la charge. La mise au point automatique doit toujours être effectuée avec la charge déconnectée.</li> </ul>
Er-03	La touche STOP a été pressée pour interrompre la mise au point automatique.	Procédez de nouveau à la mise au point automatique.
Er-04	<p>Défaut de résistance</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Données d'entrée erronées.</li> <li>• La mise au point automatique a duré trop longtemps.</li> <li>• Les valeurs calculées sont en-dehors de la plage autorisée.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez les données d'entrée.</li> <li>• Vérifiez le câblage.</li> <li>• Saisissez à nouveau les données et répétez la mise au point automatique.</li> </ul>
Er-05	<p>Défaut de courant à vide</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Des données incorrectes ont été entrées.</li> <li>• La mise au point automatique a duré trop longtemps.</li> <li>• Les valeurs calculées sont en-dehors de la plage autorisée.</li> </ul>	
Er-08	<p>Erreur de glissement nominal</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Données d'entrée erronées.</li> <li>• La mise au point automatique a duré trop longtemps.</li> <li>• Les valeurs calculées sont en-dehors de la plage autorisée.</li> </ul>	
Er-09	<p>Erreur d'accélération</p> <p>Le moteur a dépassé la durée d'accélération indiquée.</p>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Augmentez le temps d'accélération C1-01.</li> <li>• Vérifiez les limites de couple L7-01 et L7-02.</li> </ul>
Er-11	<p>Défaut de vitesse du moteur</p> <p>La consigne de couple était trop élevée.</p>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Augmentez le temps d'accélération (C1-01).</li> <li>• Si possible, débranchez la charge.</li> </ul>
Er-12	<p>Erreur de détection du courant</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Perte d'une ou de l'ensemble des phases de sortie.</li> <li>• Le courant est soit trop faible, soit supérieur au courant nominal du variateur.</li> <li>• Les capteurs de courant sont défectueux.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez le câblage.</li> <li>• Assurez-vous que la puissance nominale du variateur est adaptée au moteur.</li> <li>• Vérifiez la charge (la mise au point automatique doit être effectuée sans que la charge soit connectée).</li> <li>• Remplacez le variateur.</li> </ul>
Er-13	<p>Erreur Inductance de fuite</p> <p>Le variateur n'a pas été capable de mesurer l'inductance de fuite en moins de 300 s.</p>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez l'ensemble du câblage et corrigez les défauts éventuels.</li> <li>• Vérifiez le courant nominal du moteur paramétré en T1-04 pour la mise au point automatique.</li> <li>• Relevez le courant nominal indiqué sur la plaque signalétique du moteur et saisissez la valeur correcte.</li> </ul>
End1	<p>Réglage U/f excessif</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• La consigne de couple a dépassé 20 % pendant la mise au point automatique.</li> <li>• Le courant à vide calculé dépasse 80 % du courant nominal.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez les valeurs choisies pour la caractéristique U/f.</li> <li>• Procédez à une mise au point automatique sans charge raccordée.</li> <li>• Vérifiez les données d'entrée et répétez la mise au point automatique.</li> </ul>
End2	<p>Alarme de saturation en fer</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Les valeurs de saturation calculées sont en-dehors de la plage autorisée.</li> <li>• Des données incorrectes ont été entrées.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Vérifiez les données d'entrée.</li> <li>• Vérifiez le câblage du moteur.</li> <li>• Procédez à une mise au point automatique sans charge raccordée.</li> </ul>
End3	Alarme de courant nominal	Vérifiez les données d'entrée et répétez la mise au point automatique.

Affichage numérique	Cause	Mesure corrective
End4	Erreur Glissement nominal Le valeur calculée pour le glissement est en-dehors de la plage autorisée.	<ul style="list-style-type: none"> <li>Assurez-vous que les données entrées pour la mise au point automatique sont correctes.</li> <li>Procédez à la mise au point automatique avec rotation. Si ce n'est pas possible, tentez la mise au point automatique sans rotation 2.</li> </ul>
End5	Erreur Réglage résistance Le valeur calculée pour la résistance est en-dehors de la plage autorisée.	<ul style="list-style-type: none"> <li>Vérifiez les données entrées pour la mise au point automatique.</li> <li>Vérifiez le bon fonctionnement du moteur et l'intégrité de ses connexions.</li> </ul>
End6	Alarme Inductance de fuite Le valeur calculée pour l'inductance de fuite est en-dehors de la plage autorisée.	Vérifiez les données entrées pour la mise au point automatique.
End7	Alarme Courant à vide <ul style="list-style-type: none"> <li>La valeur entrée pour le courant à vide est en-dehors de la plage autorisée.</li> <li>Le résultat de la mise au point automatique ne dépasse pas 5 % du courant nominal du moteur.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Vérifiez et corrigez le câblage du moteur.</li> <li>Vérifiez les données entrées pour la mise au point automatique.</li> </ul>

### ◆ Dépannage sans affichage d'alarme ou de défaut

Problème	Mode de commande	Cause possible	Mesure corrective
Fluctuation lors de l'abaissement de la charge sans contrepoids.	OLV	Erreur de paramétrage lors du fonctionnement en sens inverse.	Réglez S1-20 à « 1 »
Certaines fonctions spéciales Crane, comme l'arrêt en cas d'impact et la détection de surcharge, ne fonctionnent pas.	Tous	La commande de démarrage est réglée pour provenir de la console numérique.	Paramétrez la commande de démarrage pour qu'elle provienne des bornes externes. (b1-01=1)
Le variateur reste à l'arrêt même si une commande de démarrage a été entrée.	Tous	Le signal de blocage en sortie externe est actif. La consigne de fréquence est à zéro.	Entrez correctement le signal de blocage en sortie externe (par défaut sur S8, contact NF). Assurez-vous que la consigne de fréquence est supérieure à zéro.
Le taux de décélération n'est pas toujours constant.	Tous	La durée de décélération est influencée par la fonction de protection anti-calage.	Augmentez le temps de décélération. Vérifiez les paramètres de protection anti-calage.
Excès de courant au démarrage du levage lorsque la grue vient d'abaisser la charge.	Tous	Les mouvements de descente et de levage sont trop proches l'un de l'autre.	Réglez la temporisation de commande de démarrage.
La charge glisse au démarrage.	U/f, U/f avec PG	Les caractéristiques U/f ne sont pas correctement réglées.	Ajustez progressivement les paramètres E1-08 et/ou E1-10.
	OLV	Le moteur n'a pas été réglé. La limite de couple est trop basse. La compensation de couple est trop basse.	Effectuez une mise au point automatique (si possible avec rotation) Ajustez progressivement les paramètres E1-08 et/ou E1-10. Augmentez la valeur du paramètre de compensation de couple (S1-09, -10). Augmentez la limite de couple.
	CLV	La compensation de couple est trop basse.	Augmentez la valeur du paramètre de compensation de couple (S1-09, -10).
	Tous	Les paramètres de séquence de freinage ne sont pas corrects.	Vérifiez les paramètres de séquence de freinage (S1).
Le frein glisse au démarrage.	Tous	Le courant et/ou le couple de relâchement du frein sont trop élevés.	Diminuez les paramètres de courant et/ou le couple de relâchement du frein.
Le frein glisse à l'arrêt.	Tous	La fréquence de prévention de glissement est trop élevée. Le délai de prévention du glissement est trop long.	Vérifiez les paramètres de prévention du glissement (S1-14, -15).

## 10 Fonction "Arrêt de sécurité"

### ◆ Spécifications

Entrées / Sorties		Deux entrées d'arrêt de sécurité et une sortie EDM selon EN 13849-1 catégorie 3 PLd, CEI 61508, niveau SIL 2.
Durée de Fonctionnement		Le temps s'écoulant entre l'ouverture de l'entrée et le blocage de la sortie du variateur est inférieur à 1 ms.
Probabilité de Défaillance	Faible Taux de Sollicitation	PF <sub>D</sub> = 5,16E <sup>-5</sup>
	Taux de Sollicitation élevé ou Durée de Fonctionnement élevée	PF <sub>H</sub> = 1,2E <sup>-9</sup>
Niveau de Performance		La fonction d'arrêt de sécurité remplit toutes les exigences de conformité au Niveau de Performance d (PLd), défini dans la norme ISO 13849-1, (y compris le courant continu de la sortie EDM).

### ◆ Remarques

**DANGER!** L'utilisation incorrecte de la fonction d'arrêt de sécurité peut non seulement être à l'origine de blessures graves, mais également faire courir un risque mortel.

Assurez-vous que l'ensemble du système / toutes les machines dans lequel / lesquelles la fonction d'arrêt de sécurité est utilisée remplissent les exigences de sécurité. Lorsque la fonction d'arrêt de sécurité est mise en œuvre dans le système de sécurité d'une machine, une étude complète des risques du système entier doit être effectuée pour s'assurer qu'il est conforme aux normes de sécurité applicables (par ex. EN 954/ISO 13849, CEI 61508, EN/CEI 62061...).

**DANGER!** Si vous utilisez des moteurs PM, il faut savoir qu'en cas de défaillance de deux transistors de puissance, le rotor peut effectuer une rotation jusqu'à 180° (provoquée par la circulation d'un courant électrique) et ce, même si la fonction d'arrêt de sécurité bloque la sortie du variateur. Prenez les précautions nécessaires pour en éviter toute répercussion sur la sécurité du système lorsque vous utilisez la fonction d'arrêt de sécurité. Cela ne concerne pas les moteurs asynchrones.

**DANGER!** La fonction d'arrêt de sécurité peut bloquer la sortie du variateur mais elle ne coupe pas l'alimentation et ne peut pas isoler électriquement la sortie du variateur de son entrée. Lors des travaux de maintenance ou d'installation, débranchez toujours l'alimentation à l'entrée et à la sortie du variateur.

**DANGER!** Lorsque vous utilisez les entrées d'arrêt de sécurité, assurez-vous que les shunts mis en place entre les bornes H1, H2 et HC avant la livraison ont été retirés. Le non respect de cette mesure nuit au bon fonctionnement de l'arrêt de sécurité et peut non seulement être à l'origine de blessures graves, mais également faire courir un risque mortel.

**DANGER!** Toutes les fonctions de sécurité (y compris la fonction d'arrêt de sécurité) doivent faire l'objet d'un contrôle périodique régulier. Tout dysfonctionnement du système fait courir un risque de blessures graves.

**DANGER!** Le câblage, l'inspection et la maintenance de l'entrée d'arrêt de sécurité ne peuvent être effectués que par un technicien qualifié connaissant parfaitement le variateur, le contenu du Manuel Technique et les normes de sécurité.

**REMARQUE:** Dès que les bornes d'entrée H1 et H2 sont ouvertes, il s'écoule 1 ms avant la coupure totale de la sortie du variateur. La commande utilisée pour désactiver les bornes H1 et H2 doit offrir l'assurance d'un temps minimal d'ouverture des bornes de 1 ms afin de garantir un blocage correct de la sortie du variateur.

**REMARQUE:** Le monitoring d'arrêt de sécurité (bornes de sortie DM+ et DM-) ne doit pas être utilisé à d'autres fins que la surveillance de l'état d'arrêt de sécurité ou la détection d'un dysfonctionnement des entrées d'arrêt de sécurité. La sortie monitoring n'est pas considérée comme une sortie de sécurité.

**REMARQUE:** En cas d'utilisation de la fonction d'arrêt de sécurité, utilisez exclusivement les filtres CEM recommandés dans [Installation du filtre CEM à la page 15](#).

### ◆ Utilisation de la fonction d'arrêt de sécurité

Les entrées d'arrêt de sécurité assurent une fonction d'arrêt conforme à la fonction « Désactivation sûre du couple » telle qu'elle est définie dans la norme CEI 61800-5-2. Les entrées d'arrêt de sécurité ont été conçues pour répondre aux exigences de la Catégorie 3 PLd de la norme ISO 13849-1 et du niveau d'intégrité SIL 2 de la norme CEI 61508.

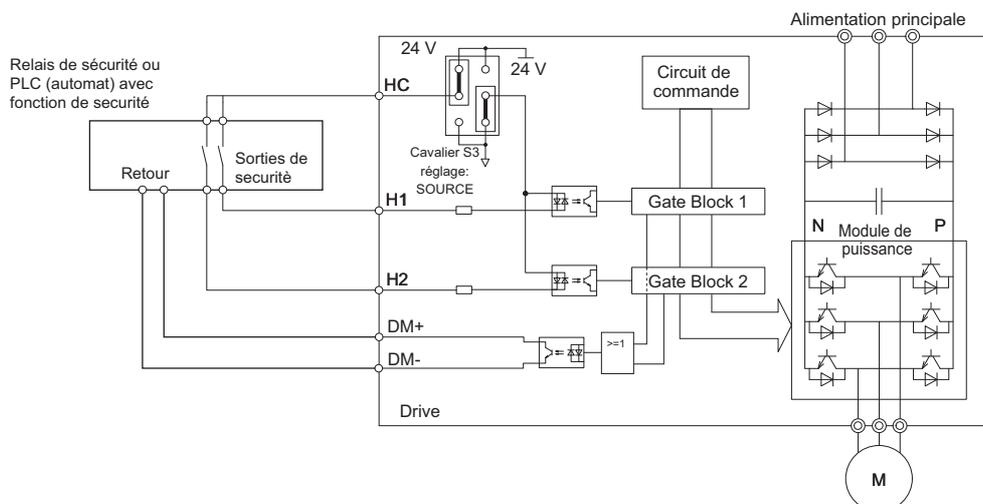
Un monitoring d'état d'arrêt de sécurité est également fourni pour détecter les erreurs dans le circuit de sécurité.

### ■ Circuit d'arrêt de sécurité

Le circuit d'arrêt de sécurité est constitué de deux canaux d'entrée indépendants qui peuvent bloquer les transistors de sortie. En outre, il comprend un canal de monitoring qui indique l'état de ces deux canaux d'entrée.

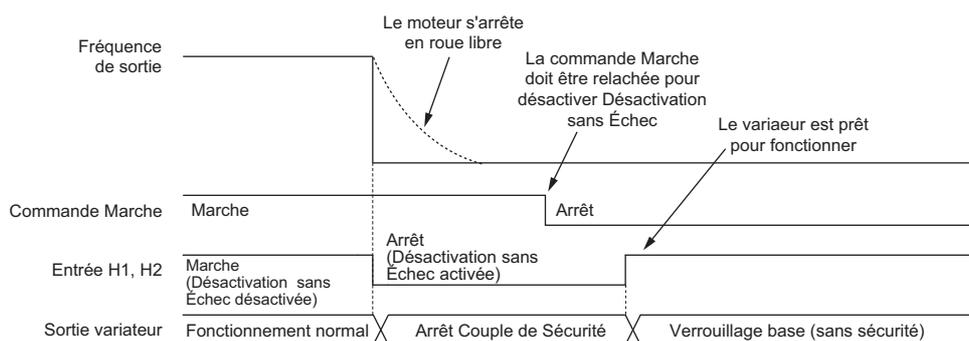
Cette entrée peut utiliser soit l'alimentation interne du variateur, soit une alimentation externe. Utilisez le cavalier S3 du bornier pour sélectionner le mode récepteur ou générateur avec alimentation interne ou externe.

Une sortie photocoupleur simple permet de surveiller l'état des bornes d'arrêt de sécurité. *Voir Fonctions du bornier de commande à la page 18* pour les spécifications des signaux lorsque cette sortie est utilisée.



## ■ Activer et désactiver la sortie du variateur (« Désactivation sûre du couple »)

Le diagramme ci-dessous illustre le fonctionnement de l'entrée d'arrêt de sécurité



### Passer à l'état de « Désactivation sûre du couple »

Lorsqu'une ou deux des entrées d'arrêt de sécurité sont ouvertes, le couple moteur est coupé en désactivant la sortie du variateur. Si le moteur tournait avant que les entrées d'arrêt de sécurité s'ouvrent, le moteur s'arrêtera par inertie, quelle que soit la méthode d'arrêt définie au paramètre b1-03.

Notez que l'état de « Désactivation sûre du couple » ne peut être atteint qu'à l'aide de la fonction d'arrêt de sécurité. Le retrait de la commande de démarrage stoppe le variateur et coupe la sortie (blocage en sortie) mais ne crée pas l'état de « Désactivation sûre du couple ».

**Remarque:** Pour éviter un arrêt intempestif pendant le fonctionnement normal, assurez-vous que les entrées d'arrêt de sécurité ne s'ouvrent que lorsque le moteur s'est complètement arrêté.

### Retour au fonctionnement normal après un arrêt de sécurité

La fonction d'arrêt de sécurité ne peut être désactivée que lorsque la commande de démarrage est inactive.

Si l'arrêt de sécurité a été activé pendant l'arrêt, le fonctionnement normal peut reprendre simplement en activant les deux entrées d'arrêt de sécurité (en annulant la « Désactivation sûre du couple »).

Si l'arrêt de sécurité a été activé pendant la marche, il faut d'abord annuler la commande de démarrage, puis activer les deux entrées d'arrêt de sécurité avant de pouvoir redémarrer le variateur.

## ■ Moniteur arrêt de sécurité et Affichage de la Console Numérique

Le tableau suivant indique l'état de la sortie du variateur et du moniteur d'état de la fonction d'arrêt de sécurité en fonction des entrées d'arrêt de sécurité.

## 10 Fonction "Arrêt de sécurité"

État des Entrées d'arrêt de sécurité		Monitoring État arrêt de sécurité, DM+ - DM-	État Sortie variateur	Console numérique
Entrée 1, H1-HC	Entrée 2, H2-HC			
ÉTEINTE	ÉTEINTE	ÉTEINTE	Blocage sûr, arrêt de sécurité	Hbb (clignote)
ALLUMÉE	ÉTEINTE	ALLUMÉE	Blocage sûr, arrêt de sécurité	HbbF (clignote)
ÉTEINTE	ALLUMÉE	ALLUMÉE	Blocage sûr, arrêt de sécurité	HbbF (clignote)
ALLUMÉE	ALLUMÉE	ALLUMÉE	Blocage en sortie, prêt à fonctionner	Affichage normal

### Monitoring État arrêt de sécurité

Avec la sortie monitoring d'arrêt de sécurité (bornes DM+ et DM-), le variateur délivre un signal de retour de l'état de sécurité. Ce signal doit être lu par l'appareil qui contrôle les entrées d'arrêt de sécurité (API ou relais de sécurité) afin d'empêcher l'annulation de l'état « Désactivation sûre du couple » en cas de dysfonctionnement du circuit de sécurité. Voir le manuel d'instructions du dispositif de sécurité pour plus d'informations sur cette fonction.

### Console numérique

Lorsque les deux entrées d'arrêt de sécurité sont ouvertes, Hbb clignote sur la console numérique.

Si un seul des canaux d'arrêt de sécurité est actif pendant que l'autre est inactif, HbbF clignote à l'écran pour indiquer qu'il existe un problème dans le circuit de sécurité ou le variateur. Cet affichage ne doit pas apparaître dans une situation normale si le circuit d'arrêt de sécurité est utilisé correctement. *Voir Défauts généraux et alarmes à la page 38* pour résoudre les erreurs possibles.



# YASKAWA Variateur AC A1000

Logiciel de Grue

## Guide de démarrage rapide

---

### EUROPEN HEADQUATERS

#### YASKAWA EUROPE GmbH

Hauptstraße 185, 65760 Eschborn, Germany

Phone: +49 (0)6196 569 300 Fax: +49 (0)6196 569 398

E-mail: [info@yaskawa.eu.com](mailto:info@yaskawa.eu.com) Internet: <http://www.yaskawa.eu.com>

#### YASKAWA ENGINEERING EUROPE GmbH

Hauptstraße 185, 65760 Eschborn, Germany

Phone: +49 (0)6196 569 520 Fax: +49 (0)6196 569 598

E-mail: [service@yaskawa.eu.com](mailto:service@yaskawa.eu.com) Internet: <http://www.yaskawa-eng.eu.com>

### U.S.A.

#### YASKAWA AMERICA, INC.

2121 Norman Drive South, Waukegan, IL 60085, U.S.A.

Phone: +1 847 887 7000 Fax: +1 847 887 7370

Internet: <http://www.yaskawa.com>

### JAPON

#### YASKAWA ELECTRIC CORPORATION

New Pier Takeshiba South Tower, 1-16-1, Kaigan, Minatoku, Tokyo, 105-0022, Japan

Phone: +81 (0)3 5402 4511 Fax: +81 (0)3 5402 4580

Internet: <http://www.yaskawa.co.jp>



YASKAWA EUROPE GMBH

Dans l'éventualité que l'utilisation finale de ce produit soit militaire et que le dit produit doive servir dans un quelconque système d'armements ou dans une manufacture d'armements, l'exportation de ce produit tombe sous les lois appropriées telles qu'elles ont été établies par les lois sur les exportations et le commerce extérieur. Par conséquent, assurez-vous de suivre toutes les procédures et de soumettre toute la documentation appropriée selon toutes et chacune des règles, règlements et lois qui pourraient s'appliquer.

Les spécifications sont sujettes à modification sans préavis, en ce qui concerne les transformations et améliorations régulières des produits.

© 2011 YASKAWA Europe GmbH. Tous les droits sont réservés.



\*10EPC71061627\*

MANUEL NO. TOFP C710616 49A\_0\_0

Imprimé en Allemagne Octobre 2011 11-10  
08-5-1\_YEU